ροsco 포스코DX

PosDrive NX Series

NXP AFE Application 사용자 매뉴얼

(S/W Version : ARFIFF02V148)



작성 : '23.03.16

〈목차〉

I.	Introduction	<u>3</u>
	1. Introduction	<u>4</u>
	2. AFE Units	4
	3 Operation	5
Π	Kaynad & PC Tool NCDrive	<u> </u>
11,	1 Keypau & I C 1001 - NCDIIVE	<u>/</u>
		<u>ð</u>
	1.1 Keypad 와면 및 버튼 질명	<u>8</u>
	1.2 Keypad Menu 기본 구성	<u>9</u>
	1.3 Keypad Control Menu (M3.)	<u>9</u>
	1.4 Keypad Menu 상세	<u>10</u>
	1.5 Active Faults Menu (M4.)	<u>14</u>
	1.6 Fault History Menu (M5.)	<u>14</u>
	1.7 Fault Tracing	<u>15</u>
	1.8 System Menu (M6.)	<u>16</u>
	2. PC Tool – NCDrive	<u>21</u>
	2.1 PC 환경 설정	<u>21</u>
	2.2 Drive Software Version	<u>22</u>
	2.3 NCDrive Menu	<u>23</u>
	2.4 통신 설정	<u>24</u>
	2.5 Select the drives	<u>24</u>
	2.6 On-line 연결	<u>24</u>
	2.7 Parameter Window	<u>26</u>
	2.8 Monitoring Window	<u>27</u>
	2.9 Parameter Back-up	<u>28</u>
	2.10 Parameter Download	<u>28</u>
	2.11 Active Fault 확인	<u>28</u>
	2.12 Operating Window	<u>29</u>
	2.13 Creat User Set	<u>29</u>
	2.14 Trend Recorder	<u>30</u>
	2.15 Service Info	<u>31</u>

III. Basic Information & Monitoring Value	<u>32</u>
1. Control I/O 및 Control Signal Logic	<u>33</u>
2. OPT-A1 Board (Standard I/O Board)	<u>34</u>
3. OPT-BH Board (Motor Temperatue Sensing Board)	<u>35</u>
4. OPT-E9 Board (Dual Port Ethernet Option Board)	<u>36</u>
5. Monitoring Values	<u>41</u>
IV. Parameter 설명	<u>46</u>
1. Basic Parameter 설정	<u>47</u>
2. Reference Handling 설정	<u>48</u>
3. Input Signals 설정	<u>49</u>
4. Output Signals 설정	<u>51</u>
5. Limit 설정	<u>53</u>
6. Drive Control Parameter 설정	<u>54</u>
7. FIELDBUS 설정	<u>57</u>
8. Protections 설정	<u>58</u>
9. Auto Reset 설정	<u>61</u>
10. ID Functions 설정	<u>62</u>
11. Keypad Control	<u>63</u>
12. System Menu	<u>64</u>
13. Fieldbus Profile	<u>67</u>
14. Fault Codes	<u>72</u>
V. 참고용 자료	<u>77</u>
1. AFE 동작 BLOCK DIAGRAM	<u>78</u>
2. AFE SAMPLE 도면	81

I. Introduction

1. Introduction

- AFE 는 Common DC Bus 제품군의 Front-End를 위한 회생형 전력변환기
- AFE Unit은 인버터 Hardware와 AFE용 Software를 사용
- 구성품

① 외장형 LCL Filter (옵션)

② Charging Circuit (옵션)

③ AFE Unit (기본)

- 기본 IO board : OPT-A1, OPT-A2

- 옵션 board : OPT-B5(Relay Out 3ch 확장), OPT-E9(Monitoring, ProfiNet, Modbus TCP, EtherNet/IP) ④ AFE 입력부 Fuse 및 AFE DC 출력부 Fuse는 사용자 구매 설치 필요

- AFE의 정상동작을 위해 NXP Control Module 661 또는 761 사용

2. AFE Units

〈 AFE 표준제품〉

500Vac	NXA Units	ι [Δ]	L [A]	
Code Enclosure Size		L-cont L	'H-cont L' 'J	
NXA_01685	170		140	
NXA_02055	1xFl9	205	170	
NXA_02615		261	205	
NXA_03855	1vEI10	385	300	
NXA_04605		460	385	
NXA_11505	1vEI12	1150	1030	
NXA_13005	171113	1300	1150	
690Vac	NXA Units	ι [Δ]	ι	
690Vac Code	NXA Units Enclosure Size	I _{L-cont} [A]	I _{H-cont} [A]	
690Vac Code NXA_01256	NXA Units Enclosure Size	I _{L-cont} [A] 125	I _{H-cont} [A]	
690Vac Code NXA_01256 NXA_01446	NXA Units Enclosure Size 1xFI9	I _{L-cont} [A] 125 144	I _{H-cont} [A] 100 125	
690Vac Code NXA_01256 NXA_01446 NXA_01706	NXA Units Enclosure Size 1xFI9	I _{L-cont} [A] 125 144 170	I _{H-cont} [A] 100 125 144	
690Vac Code NXA_01256 NXA_01446 NXA_01706 NXA_02616	NXA Units Enclosure Size 1xFI9	I _{L-cont} [A] 125 144 170 261	I _{H-cont} [A] 100 125 144 208	
690Vac Code NXA_01256 NXA_01446 NXA_01706 NXA_02616 NXA_03256	NXA Units Enclosure Size 1xFI9 1xFI10	I _{L-cont} [A] 125 144 170 261 325	I _{H-cont} [A] 100 125 144 208 261	
690Vac Code NXA_01256 NXA_01446 NXA_01706 NXA_02616 NXA_03256 NXA_09206	NXA Units Enclosure Size 1xFI9 1xFI10	I _{L-cont} [A] 125 144 170 261 325 920	I _{H-cont} [A] 100 125 144 208 261 820	

〈기타 500Vac INU Units 〉

500Vad	: NXI Units	ι [Δ]	ι. [Δ]	
Code	Code Enclosure Size		'H-cont L' 'J	
NXI_00045		4.3	3.3	
NXI_00095	1xFl4	9	7.6	
NXI_00125		12	9	
NXI_00165		16	12	
NXI_00225	1xFl6	23	16	
NXI_00315		31	23	
NXI_00385		38	31	
NXI_00455		46	38	
NXI_00725		72	61	
NXI_00875	1xFI7	87	72	
NXI_01055		105	87	
NXI_01405	1xFl8	140	105	



3. Operation

1) Main Contactor Control

- Relay Output RO2를 사용하여 Main Contactor를 제어한다.
- DC bus charging이 Ready되면 Main Contactor 가 Close된다.
 (Main Contactor의 상태는 DIN을 사용하여 monitoring한다. (default DIN4, P2.3.1.4에서 설정)
- NOTE : AFE 기능이 올바르게 동작하기 위해서는 Main Contactor의 feedback이 필요하다.
- Fault 발생시 "3 / Fault,DC OFF" 선택으로 Main Contactor를 Open하도록 설정 할 수 있다. (Fault 발생시, Switching을 중지하고, 1초 후에 Main Contactor를 제어하는 RO2를 Open한다.)
- Fault Reset 후, DC Link Voltage가 높은 상태일 경우, RO2를 Close한다.
- DC Bus를 Charging하기 위해서는 외부에 별도의 Charging Circuit이 필요하다.

2) Quick Start instructions

① Unit을 올바르게 연결한다.

② Control Unit의 전원을 ON 한다.

③ G2.1 Basic Parameters를 설정한다.

 ④ Digital Input Parameters (P2.3.1.1~P2.3.1.10)가 실제 결선 상태와 일치하도록 설정되었는지 확인한다. (사용하지 않는 모든 Input Signal은 "0/Not used"로 설정하여야 한다. 단, Main Cont Ack는 제외)
 ⑤ P3.1 Control Place를 "1 / I/O"로 변경한다.

⑥ AFE Unit을 Pre-charge 한다.

3) AFE가 병렬 구성인 경우

P2.1.4 Parallel AFE = 1/Yes로 설정한다. (이 설정에 의해 P2.2.2 DC Drooping = 4.00%로 자동 설정된다.)
 P2.6.4 Start Up Delay를 설정하여 AFE Unit의 Start Up이 순차적으로 되도록 한다.(예: 500ms 간격)





AFE Start Sequence

AFE Fault handling





II. Keypad & PC Tool – NCDrive

1. Keypad



{ Example }



A	모터 RUN 상태 Stop 명령 후 부터 감속 동안 깜박거림	B	모터 회전방향 Forward
©	모터 회전방향 Reverse	D	드라이브 STOP 상태
E	READY 상태	Ð	Alarm 발생
G	Fault 발생 및 드라이브 정지	\oplus	Control place = I/O terminal 일 때
\bigcirc	Control place = Keypad 일 때	J	Control place = Fieldbus 일 때
ß	위치 번호 (Menu, Value, Parameter)	\mathbb{O}	설명 Line 메뉴, 값, 또는 Fault 내용 표시
M	Value Line Ref [*] 및 Parameter 등의 값 표시, 또한 각	메뉴	서 사용하는 하위 메뉴 표시

1	READY 상태	2	드라이브 RUN 상태
3	Fault 발생 및 드라이브 정지	4	START 버튼 (Control place = Keypad 일 때)
5	STOP 버튼 (R3.4 Stop Button = 1 일 때)	6	메뉴 버튼 Right Forward 커서 Right 이동 및 편집모드 (Parameter 메뉴 에서)
0	[Enter], 선택 결정 Fault histor를 reset(2~3초 누름)	8	메뉴 버튼 Down (메뉴 Scroll) 값을 줄이기 위해 사용
9	현재 메뉴와 이전 변경메뉴를 이동하며 표시	10	메뉴 버튼 Left (메뉴 뒤로 이동) 커서 Left 이동 (Parameter 메뉴 에서)
1	Fault Reset	12	메뉴 버튼 Up(메뉴 Scroll) 값을 증가 시키기 위해 사용



1.2 Keypad Menu 기본 구성

Main menu	Submenus	Main menu	Submenus
M1 Monitor	G1.1. Monitoring 1	M4. Active Faults	
	G1.2. Monitoring 2		
	G1.3. Fieldbus	ME Eault History	
	G1.4. IO Monitor	M5. Fault History	
	G1.5. Unit Monitor	M6. System Menu	S6.1. Language selection
	G1.6. Multimonitor	Wo. System Menu	S6.2. Application selection
		—	S6.3. Copy parameters
M2. Parameter	G2.1. BASIC PARAMETERS		S6.4. Compare param.
			S6.5. Security
	G2.10 ID FONCTIONS		S6.6. Keypad settings
M2 Keymod Control	P3.1. Control Place	—	S6.7. Hardware settings
NIS. Reypad Control			S6.8. System information

1.3 Keypad Control Menu (M3.)

Index	Parameter	Min	Max	Unit	Default	ID	Description
P3.1	Control Place	0	2		2	1403	0 = Fieldbus 1 = I/O 2 = Keypad

1.4 Keypad Menu 상세

V	11. Monitor (<u>※ Monitoring</u>	g Value를 Display 합니다.)
Γ	G1.1. Monitoring 1	V1.4.4. DINStatusWord 2
	V1.1.1. DC-link Voltage [V]	V1.4.5. Analogue Input 1 [%]
	V1.1.2. Used DC VoltRef [%]	V1.4.6. Analogue Input 2 [%]
	V1.1.3. Total Current [A]	V1.4.7. Analog lout [%]
	V1.1.4. Active Current [%]	V1.4.8. PT-100 Temp 1 [°C]
	V1.1.5. Reactive Current [%]	V1.4.9. PT-100 Temp 2 [°C]
	V1.1.6. Active Power [kW]	V1.4.10. PT-100 Temp 3 [°C]
	V1.1.7. Power % [%]	V1.4.11. DO1, RO1, RO2
	V1.1.8. Status Word	G1.5. Unit Monitor
	V1.1.9. Supply Frequency [Hz]	V1.5.1. Unit Nom Voltage [V]
	V1.1.10. Supply Voltage [V]	V1.5.2. Unit Nom Current [A]
	V1.1.11. Line Frequency [Hz]	V1.5.3. U Phase Current [A]
	V1.1.12. Line Voltage [V]	V1.5.4. V Phase Current [A]
	V1.1.13. D7 Synch.Error	V1.5.5. W Phase Current [A]
F	G1.2. Monitoring 2	G1.6. Multimonitor
	V1.2.1. Unit Temperature [°C]	
	V1.2.2. Current [A]	
	V1.2.3. DC Voltage [V]	
	V1.2.4. Operation Hours	
	V1.2.5. Reactive CurrRef [%]	
	V1.2.6. Line Voltage THD [%]	
	V1.2.7. DataLogrTrigWord	
	G1.3. Fieldbus	
	V1.3.1. MainControlWord	
	V1.3.2. MainStatusWord	
	V1.3.3. Fault Word 1	
	V1.3.4. Fault Word 2	
	V1.3.5. Warning Word 1	
	V1.3.6. Warning	
	V1.3.7. Fault History	
	V1.3.8. AuxControlWord 1	
	V1.3.9. AuxStatusWord	
	G1.4. IO Monitor	
	V1.4.1. DIN1, DIN2, DIN3	
	V1.4.2. DIN4, DIN5, DIN6	
	V1.4.3. DINStatusWord 1	

M2. Parameter (※ 설정 Para	meter)		
G2.1. BASIC PARAMETERS	P2.4.1.8 DO8	P2.6.8.3. Active Curr Kp	P2.8.1.8. Mcont FaultDelay [s]
P2.1.1. RatedLineVoltage [V]	P2.4.1.9. DO9	P2.6.8.4. Active Curr Ti [ms]	P2.8.1.9. Input Ph. Superv
P2.1.2. RatedLineCurrent [A]	P2.4.1.10. DO10	P2.6.8.5. Sync Kp	P2.8.1.10. External Fault
P2.1.3. RatedLinePower [kW]	P2.4.1.11. DO11	P2.6.8.6. Sync Ti	P2.8.1.11. Fan Fault Respon
P2.1.4. Parallel AFE	P2.4.1.12. DO12	P2.6.8.7. ModIndexLimit [%]	P2.8.1.12. InFilterFanResp.
G2.2. REF HANDLING	P2.4.1.13. DO13	P2.6.8.8. MContStartDelay [s]	P2.8.1.13. CoolingFlt.Delay [s]
P2.2.1. DCVoltReference [%]	G2.4.2. ANALOG OUTPUT 1	P2.6.8.9. Capacitor Size [%]	G2.8.2. PT-100
P2.2.2. DC Drooping [%]	P2.4.2.1. AO1 Signal ID	P2.6.8.10. Inductor Size [%]	P2.8.2.1. PT100 Inputs
P2.2.3. ReactCurrRef Sel	P2.4.2.2. AO1 Offset [V/mA]	P2.6.8.11. DynamicSupportKp	P2.8.2.2. PT100 FaultRespo
P2.2.4. Reactive CurrRef [%]	P2.4.2.3. AO1 Filter [s]	G2.7. FIELDBUS	P2.8.2.3. PT100 Warn.Limit [°C]
G2.3. INPUT SIGNALS	P2.4.2.4. AO1 Max. Value	P2.7.1. FB Data Out1 Sel	P2.8.2.4. PT100 Fault Lim. [°C]
G2.3.1. DIGITAL INPUTS	P2.4.2.5. AO1 Min. Value	P2.7.2. FB Data Out2 Sel	G2.8.3. Earth Fault
P2.3.1.1. Run Request	G2.5. LIMIT SETTINGS	P2.7.3. FB Data Out3 Sel	P2.8.3.1. Earth fault
P2.3.1.2. Open Contactor	G2.5.1. CURRENT	P2.7.4. FB Data Out4 Sel	P2.8.3.2. Earth Falt Curr [%]
P2.3.1.3. LCL Temp. X52	P2.5.1.1. Current Limit [A]	P2.7.5. FB Data Out5 Sel	P2.8.3.3. Earth FaultDelay [ms]
P2.3.1.4. Main Cont Ack	G2.5.2. POWER	P2.7.6. FB Data Out6 Sel	G2.8.4. Fieldbus
P2.3.1.5. LCL FanMon (X51)	P2.5.2.1. Power Lim Motor [%]	P2.7.7. FB Data Out7 Sel	P2.8.4.1. FBComm.FaultResp
P2.3.1.6. Fault Reset	P2.5.2.2. Power Lim Gen [%]	P2.7.8. FB Data Out8 Sel	P2.8.4.2. FB WatchdogDelay [s]
P2.3.1.7. External Fault	G2.5.3. AUTO START STOP	P2.7.9. FB Data IN 1 Sel	P2.8.5. ResetDataLogger
P2.3.1.8. Run Enable	P2.5.3.1. Start/Stop Funct	P2.7.10. FB Data IN 2 Sel	P2.8.6. DisableRunLock
P2.3.1.9. Cooling Monitor	P2.5.3.2. AutoStopLevel [%]	P2.7.11. FB Data IN 3 Sel	G2.9. AUTO RESET
P2.3.1.10. LCL Temp. X51	P2.5.3.3. Minimum Run Time [ms]	P2.7.12. FB Data IN 4 Sel	P2.9.1. Wait Time [s]
G2.3.2. ANALOG INPUTS	P2.5.3.4. Stop Delay [ms]	P2.7.13. FB Data IN 5 Sel	P2.9.2. Trial Time [s]
P2.3.2.1. Al1 Minimum [V/mA]	G2.5.4. DC VOLTAGE	P2.7.14. FB Data IN 6 Sel	P2.9.3. Overvolt. Tries
P2.3.2.2. Al1 Filter time [s]	P2.5.4.1. DCVoltSuperv Lim [V]	P2.7.15. FB Data IN 7 Sel	P2.9.4. Overcurr. Tries
P2.3.2.3. AI2 Minimum [V/mA]	G2.6. DRIVE CONTROL	P2.7.16. FB Data IN 8 Sel	P2.9.5. Ext.Fault Tries
P2.3.2.4. AI2 Filter time [s]	P2.6.1. Switching Freq [kHz]	P2.7.17. ControlSlotSel.	P2.9.6. Fault Simulatoin
G2.4. OUTPUT SIGNALS	P2.6.2. Regen Options 1	G2.8. PROTECTIONS	G2.10. ID FUNCTIONS
G2.4.1. DIG OUT SIGNALS	P2.6.3. Regen Options 2	G2.8.1. General	P2.10.1. ID Control DIN
P2.4.1.1. DO1	P2.6.4. Start Up Delay [s]	P2.8.1.1. ThermistorF.Resp	P2.10.2. ID Controlled ID
P2.4.1.2. DO2 (RO1)	P2.6.5. ModulatorType	P2.8.1.2. DriveOverTemp	P2.10.3. ID False Value
P2.4.1.3. DO3 (RO2) MCC	P2.6.6. Control Options	P2.8.1.3. OverVoltage Resp	P2.10.4. ID True Value
P2.4.1.4. DO4	P2.6.7. Operation Time	P2.8.1.4. Reserved	
P2.4.1.5. DO5	G2.6.8. CONTROL	P2.8.1.5. InputFilter Temp	
P2.4.1.6. DO6	P2.6.8.1. Voltage Ctrl Kp	P2.8.1.6. MaxChargeTime [s]	
P2.4.1.7. DO7	P2.6.8.2. Voltage Ctrl Ti [ms]	P2.8.1.7. Mcont On Fault	

M3. Keypad Control M6. System Menu (※ Drive 상태 확인 및 H/W 설정 Parameter)					
P3.1. Control Place S6.1. Language		S6.8. System Info	S6.8.6. Expander boards		
M4. Active Faults	S6.2. Application	S6.8.1. Total Counters	E6.8.6.1. A:OPTA1		
M5. Fault History	S6.3. Copy Parameters	C6.8.1.1. MWh counter [kWh]	E6.8.6.1.1. State		
H5.1. ~ H5.30.	P6.3.1. Parameter Sets	C6.8.1.2. PwOn Day Counter	E6.8.6.1.2. Program version		
T5.1.1. Operation days	P6.3.2. Up to keypad	C6.8.1.3. PwOn hour count.	E6.8.6.2. B:OPTA2		
T5.1.2. Operation hours	P6.3.3. Down from keypad	S6.8.2. Trip counters	E6.8.6.2.1. State		
T5.1.3. Output Frequency [Hz]	P6.3.4. Autom. BackUp	T6.8.2.1. MWh counter	E6.8.6.2.2. Program version		
T5.1.4. Motor Current [A]	S6.4. ParamComparison	P6.8.2.2. Clr MWh counter	E6.8.6.3. C:		
T5.1.5. Motor Voltage [V]	S6.4.1. Set1	T6.8.2.3. PwOn Day Counter	E6.8.6.3.1. State		
T5.1.6. Motor Power [%]	S6.4.2. Set2	T6.8.2.4. PwOn hour count.	E6.8.6.3.2. Program version		
T5.1.7. Motor Torque [%]	S6.4.3. Factory setting	P6.8.2.5. Clr Optime cntr	E6.8.6.4. D:		
T5.1.8. DC-voltage [V]	S6.4.4. Keypad set	S6.8.3. Software	E6.8.6.4.1. State		
T5.1.9. Unit temperat. [℃]	S6.5. Security	I6.8.3.1. Software package	E6.8.6.4.2. Program version		
T5.1.10. Ready / Run	S6.5.1. Password	I6.8.3.2. SystemSw version	E6.8.6.5. E:OPTE9		
T5.1.11. Direction / Fault	P6.5.2. Parameter Lock	I6.8.3.3. Firmware interf.	E6.8.6.5.1. State		
T5.1.12. Warning / At refer.	P6.5.3. Startup wizard	I6.8.3.4. System load	E6.8.6.5.2. Program version		
T5.1.13.0-speed	P6.5.4. Multimon. items	S6.8.4. Applications	S6.8.7. Debug		
T5.1.14. Subcode	P6.5.5. OPTAF Remove	A6.8.4.1. AFE- I	l6.8.7.1. System load [%]		
T5.1.15. Module	S6.6. Keypad settings	D6.8.4.1.1. Application id	S6.8.7.2. Parameter log		
T5.1.16. Submodule	P6.6.1. Default page	D6.8.4.1.2. Version	16.8.7.3. Last event		
	P6.6.2. Default page/OM	D6.8.4.1.3. Firmware interf.	I6.8.7.4. Event counter		
	P6.6.3. Timeout time [s]	S6.8.5. Hardware	P6.8.7.5. Index 1		
	P6.6.4. Contrast	I6.8.5.1. Power unit	V6.8.7.6. Variable 1		
	P6.6.5. Backlight time [min]	I6.8.5.2. Unit voltage [V]	P6.8.7.7. Index 2		
	S6.7. HW settings	E6.8.5.3. Brake chopper	V6.8.7.8. Variable 2		
	P6.7.1. InternBrakeRes	E6.8.5.4. Brake resistor	P6.8.7.9. Index 3		
H/W 설치상태와	P6.7.2. Fan control	E6.8.5.5. Serial number	V6.8.7.10. Variable 3		
일치하도록	P6.7.3. HMI ACK timeout [ms]		P6.8.7.11. Index 4		
반드시 설정	P6.7.4. HMI retry		V6.8.7.12. Variable 4		
	P6.7.5. Sine Filter		P6.8.7.13. Index 5		
	P6.7.6. Pre-Charge Mode		V6.8.7.14. Variable 5		

M7. Expander boards (※	Y board 설정 및 상태 확인 Parameter)		
G7.1. A:OPTA1	G7.5. E:OPTE9		
P7.1.1.1. Al1 mode	G7.5.1. Parameters	G7.5.1.7. SNTP	V7.5.2.13.5. Subnet mask P1
P7.1.1.2. Al2 mode	P7.5.1.1. Comm. Protocol	P7.5.1.7.1. SNTP Mode	V7.5.2.13.6. Subnet mask P2
P7.1.1.3. AO1 mode	P7.5.1.2. Comm. Time-out [s]	P7.5.1.7.2. Server 1 IP P1	V7.5.2.13.7. Subnet mask P3
G7.1.2. I/O-monitor	G7.5.1.3. IP Settings	P7.5.1.7.3. Server 1 IP P2	V7.5.2.13.8. Subnet mask P4
V7.1.2.1. DigIN:A.1	P7.5.1.3.1. IP Mode	P7.5.1.7.4. Server 1 IP P3	V7.5.2.13.9. Default GW P1
V7.1.2.2. DigIN:A.2	P7.5.1.3.2. IP Part 1	P7.5.1.7.5. Server 1 IP P4	V7.5.2.13.10. Default GW P2
V7.1.2.3. DigIN:A.3	P7.5.1.3.3. IP Part 2	P7.5.1.7.6. Server 2 IP P1	V7.5.2.13.11. Default GW P3
V7.1.2.4. DigIN:A.4	P7.5.1.3.4. IP Part 3	P7.5.1.7.7. Server 2 IP P2	V7.5.2.13.12. Default GW P4
V7.1.2.5. DigIN:A.5	P7.5.1.3.5. IP Part 4	P7.5.1.7.8. Server 2 IP P3	V7.5.2.13.13. Speed/Duplex
V7.1.2.6. DigIN:A.6	P7.5.1.3.6. Subnet mask P1	P7.5.1.7.9. Server 2 IP P4	G7.5.2.14. EtherNet/IP
V7.1.2.7. DigOUT:A.1	P7.5.1.3.7. Subnet mask P2	P7.5.1.7.10. SNTP Port	M7.5.2.14.1. EIP Product Code
V7.1.2.8. AnIN:A.1	P7.5.1.3.8. Subnet mask P3	P7.5.1.7.11. Time Interval	M7.5.2.14.2. EIP Output inst.
V7.1.2.9. AnIN:A.2	P7.5.1.3.9. Subnet mask P4	P7.5.1.7.12. Time Offset H	M7.5.2.14.3. EIP Input inst.
V7.1.2.10. AnOUT:A.1	P7.5.1.3.10. Default GW P1	P7.5.1.7.13. Time Offset M	G7.5.2.15. ProfiNet
G7.2. B:OPTA2	P7.5.1.3.11. Default GW P2	G7.5.2. Monitor	V7.5.2.15.1. Name Of Station
V7.2.1.1. DigOUT:B.1	P7.5.1.3.12. Default GW P3	V7.5.2.1 FBProtocolStatus	V7.5.2.15.2. IOC NOS
V7.2.1.2. DigOUT:B.2	P7.5.1.3.13. Default GW P4	V7.5.2.2. Comm. Status	G7.5.2.16. SNTP
	P7.5.1.3.14. Speed/Duplex	V7.5.2.3. Drive CW	V7.5.2.16.1. SNTP Status
	G7.5.1.4. Ethernet/IP	V7.5.2.4. Drive SW	V7.5.2.16.2. Server IP P1
	G7.5.1.5. Modbus	V7.5.2.5. Profile CW	V7.5.2.16.3. Server IP P2
	P7.5.1.5.1. ModbusUnitIdent	V7.5.2.6. Profile SW	V7.5.2.16.4. Server IP P3
	G7.5.1.6. ProfiNet	V7.5.2.11. MAC address	V7.5.2.16.5. Server IP P4
	P7.5.1.6.1. NOS Device ID	V7.5.2.12. Media Redundancy	V7.5.2.16.6. Last update time
		G7.5.2.13. IP Settings	G7.5.3. System Param.
		V7.5.2.13.1. IP Part 1	P7.5.3.1. Show to Appl. As
		V7.5.2.13.2. IP Part 2	
		V7.5.2.13.3. IP Part 3	
		V7.5.2.13.4. IP Part 4	

1.5 Active Faults Menu (M4.)

- Active Faults 메뉴에는 Active fault list가 표시된다. Active fault가 없는 경우 메뉴는 비어있게 된다.

- Fault Time Data Record는 fault 발생시의 일부 중요한 데이터를 보여준다. 이것은 고장의 원인을 찾는데 도움이 된다.



1.6 Fault History Menu (M5.)

- Fault history 에는 최대 30개의 fault가 저장된다.
- 각 fault에 대한 정보는 Fault Time Data Record에 표시된다.
- 메인 page의 "H1→H#"은 fault history 개수를 나타낸다.
- 가장 최근 fault인 H5.1 부터 H5.30까지 발생 순서대로 저장된다.
- ※ Fault history 메뉴에서 [enter] 버튼을 3초간 누르면 fault history가 reset된다.

〈Fault Time Data Record 〉

Code	Description	Value	Real Time Data Record
T.1	Counted operation days	d	yyyy-mm-dd
T.2	Counted operation hours	d	hh:mm:ss.sss
T.3	Output Frequency	Hz	
T.4	Motor Current	Α	
T.5	Motor Voltage	V	
T.6	Motor Power	%	
T.7	Motor Torque	%	
T.8	DC-voltage	V	
T.9	Unit temperature	°C	
T.10	Ready / Run		
T.11	Direction / Fault		
T.12	Warning / At Ref.		
T.13	0-speed		
T.14	Subcode		
T.15	Module		
T.16	Submodule		

1.7 Fault Tracing

- 드라이브는 다음 4가지 Type의 Fault를 제공한다.

Fault type symbol	Description
A	Alarm은 드라이브의 비정상적인 작동을 나타낸다. 드라이브를 멈추지 않는다.
(Alarm)	"A Fault"는 약 30초간 디스플레이에 표시된다.
F	"F Fault"는 드라이브를 정지시킨다.
(Fault)	드라이브를 다시 Start하기 위해서는 Fault가 Reset되어야 한다.
AR	"AR fault"는 드라이브를 정지시킨 후, Fault가 자동으로 reset되고, 드라이브가 다시 재 기동을 시도한다.
(Fault Autoreset)	재 기동을 할 수 없는 경우, Fault Trip이 표시된다.
FT	AR Fault 후 드라이브가 재 기동할 수 없는 경우 FT fault가 표시된다.
(Fault Trip)	"FT fault"는 드라이브를 정지시킨다.

% Fault Resetting

Keypad의 **[reset] 버튼을 2초**간 누르거나, I/O terminal 또는 Fieldbus의 reset 신호를 사용하여 Fault를 Reset 할 수 있다. 또한 NCDrive를 사용하여 fault를 Reset 할 수 있다.

※ NCDrive를 이용한 Fault 정보 Backup

Fault 원인 분석시 NCDrive의 File)) Service Info... 메뉴를 선택하여, Service info file를 컴퓨터에 저장한 후 이 파일을 활용하도록 한다.

1.8 System Menu (M6.)

- M6. System Menu에는 드라이브 관련 Parameter 설정이 포함되어 있으며, system information을 확인할 수 있다.



Code. Function	Default	ID	Description		Code. Function	Default	ID	Description
S6.1. Language				S	6.5. Security			
S6.2. Application				S6.5.1 Password		Not		0=Not used
S6.3. Copy Parameters						used		
			Store set1 Load set 1		P6.5.2. Parameter Lock	0	819	0=Change Enabled 1= Change Disable
P6.3.1. Parameter Sets			Store set 2		P6.5.3. Startup wizard	0	826	0 =No, 1 =Yes
			Load set 2 Load Factory defaults		P6.5.4. Multimon. items	0	822	0=Change Enabled 1= Change Disable
P6.3.2. Up to keypad			All parameters		P6.5.5. OPTAF Remove	0		0→1=Removed
			All parameters,	S	6.6. Keypad settings			
P6.3.3. Down from keypad			All, but no motor param.,		P6.6.1. Default page	0.		
P6.3.4 Automatic Param					P6.6.2. Default page/OM	1		
back-Up	1	820	0 =Yes, 1 =No		P6.6.3. Timeout time [s]	30	804	
S6.4. Param. Comparison					P6.6.4. Contrast	18	805	
	Not				P6.6.5. Backlight time [min]	10	818	
56.4.1. Set 1	used		NOT USED	S	6.7. HW settings			
S6.4.2. Set2	Not used		Not used		P6.7.1. Internal Brake Resistor	1	821	0=Not connected 1=Connected
S6.4.3. Factory setting				1				0=Continuous
S6.4.4. Keypad set					P6.7.2. Fan control	0	825	1=Temperature
								3=Calculation temp.
			(H/W 설치상태와)		P6.7.3. HMI ACK timeout [ms]	200	823	
			일지하도록		P6.7.4. HMI retry	5	824	
		l	빈드시 열정	┝	P6.7.5. Sine Filter	0		0=Not connected 1=Connected
					P6.7.6. Pre-Charge Mode	0		0=Nomal FC

1=Ext.ChSwitch

※ S6.8~S6.11을 사용하여 System 정보를 확인할 수 있다.

6.8. System Info		
S6.8.1. Total Counters	S6.8.6. Expander boards	S6.8.7. Debug
C6.8.1.1. MWh counter [kWh]	E6.8.6.1. A:OPTA1	16.8.7.1. System load [%]
C6.8.1.2. PwOn Day Counter	E6.8.6.1.1. State	S6.8.7.2. Parameter log
C6.8.1.3. PwOn hour count.	E6.8.6.1.2. Program version	l6.8.7.3. Last event
S6.8.2. Trip counters	E6.8.6.2. B:OPTA2	I6.8.7.4. Event counter
T6.8.2.1. MWh counter	E6.8.6.2.1. State	P6.8.7.5. Index 1
P6.8.2.2. Clr MWh counter	E6.8.6.2.2. Program version	V6.8.7.6. Variable 1
T6.8.2.3. PwOn Day Counter	E6.8.6.3. C:OPTA5	P6.8.7.7. Index 2
T6.8.2.4. PwOn hour count.	E6.8.6.3.1. State	V6.8.7.8. Variable 2
P6.8.2.5. Clr Optime cntr	E6.8.6.3.2. Program version	P6.8.7.9. Index 3
S6.8.3. Software	E6.8.6.4. D:OPTD2	V6.8.7.10. Variable 3
l6.8.3.1. Software package	E6.8.6.4.1. State	P6.8.7.11. Index 4
I6.8.3.2. SystemSw version	E6.8.6.4.2. Program version	V6.8.7.12. Variable 4
l6.8.3.3. Firmware interf.	E6.8.6.5. E:OPTE9	P6.8.7.13. Index 5
l6.8.3.4. System load	E6.8.6.5.1. State	V6.8.7.14. Variable 5
S6.8.4. Applications	E6.8.6.5.2. Program version	I6.8.7.1. System load [%]
A6.8.4.1. SIA II		
D6.8.4.1.1. Application id		
D6.8.4.1.2. Version		
D6.8.4.1.3. Firmware interf.		
S6.8.5. Hardware		
16.8.5.1. Power unit		
I6.8.5.2. Unit voltage [V]		
E6.8.5.3. Brake chopper		
E6.8.5.4. Brake resistor		
E6.8.5.5. Serial number		

S6.1. Language

- Keypad의 Language 선택. 가능한 언어는 언어 패키지 마다 다르다.

S6.2. Application

- **사용할 Application을 변경**할 수 있다.
 - ※ Application이 변경되면,
 - **드라이브는 다시 재 시작하며, 모든 Parameter가 초기화** 된다. (NOTE : **동일한 Application을 재선택 했을 경우도 동일**하게 동작한다.)

S6.3. Copy Parameters

P6.3.1. Parameter Sets

- Parameter를 사용자 정의 parameter set(Set1, Set2)에 저장하거나 로딩한다. 모든 paramete가 포함된다.
- 또한 Parameter를 Factory default 값으로 초기화 한다.
- ① Factory default값으로 다시 다운로드 하려면 "LoadFactDef"를 선택
- ② 모든 Parameters를 Set 1 에 저장하려면 "Store set 1"을 선택
- ③ Set 1의 값을 다운로드 하려면 "Load set 1"을 선택
- ④ 모든 Parameters를 Set 2 에 저장하려면 "Store set 2"를 선택
- ③ Set 2의 값을 다운로드 하려면 "Load set 2"를 선택

P6.3.2. Up to keypad

- **모든 Actual Parameter를 Keypad로 업로드** 한다.

P6.3.3. Down from keypad

- 드라이브가 정지 상태 일 때, Keypad에서 드라이브로 Parameter를 다운로드 한다.
- 다운로드 3가지 option
- ① All parameters (All param.)
- ② Motor nominal value paramete를 제외한 모든 parameter(All. No motor) ③ Application parameters

P6.3.4. Automatic Parameter back-up

- Automatic Parameter back-up 기능을 Enable/Disable 설정한다.
- Automatic parameter back-up = "**Yes**" 일경우
 - Application 변경시 모든 parameter set은 reset되며,
 - 최초 Application parameter가 자동으로 keypad로 업로드 된다.

S6.4. Parameter Comparison

- Actual parameter value를 Parameter Set 1, Parameter Set 2, Factory Set, Keypad Set와 비교할 수 있다.
- 비교 후 차이가 없으면 "0"이 표시된다.
- 차이가 있는 경우,
- 디스플레이에 차이 개수가 표시된다.
- (예: "P1→P5" = 5개의 different value)
- 내용 확인 및 Actual value 변경 가능

S6.5. Security

- Security Menu는 Password로 보호된다.
- Password, Startup wizard, Multimonitoring item 처리, Parameter Lock에 사용된다.

S6.5.1. Password

- application 선택시 무단 변경을 방지하기 위해 사용
- 값을 **0으로 설정**할 경우, **Password 기능이 Not used 상태**가 된다.
- 최대 5자리까지 설정 가능
- 설정된 Password는 P6.6.3. Timeout time 이후에 활성화 된다.

S6.5.2. Parameter Lock

- Parameter Lock 기능을 사용하여 **parameter 변경을 방지**할 수 있다.

S6.5.3. Start-up Wizard

- Start-up Wizard = 1/Yes로 설정하여 기능을 활성화 할 수 있다.
- Start-up Wizard 사용시 설정 정보
 - Language
 - Application
 - 모든 Application에서 동일하게 사용되는 parameter set 값
 - Application별 특정 parameter set 값

P6.5.4. Multi-monitoring Item 변경 활성화

- 멀티 모니터링을 사용하여 동시에 최대 3개의 Monitoring Value를 모니터링 가능
- Multimon. Items = 0/Change Enabled 설정으로 변경 활성화

P6.5.5. OPTAF Remove

- OPTAF board를 Slot에서 제거 후, 이 Parameter를 0→1로 변경하여야만 드라이브에서 OPTAF board 정보가 완전하게 제거된다.



S6.6. Keypad settings

P6.6.1. Default page 변경

- P6.6.3 Timeout time 이후 keypad 화면이 자동으로 이동할 위치(page)를 설정
- "0"로 설정할 경우 기능이 활성화 되지 않으며, 마지막으로 display된 page가 표시
- ※ 참고 : "Multi-monitoring" 화면 page 번호 : 1.6.1

P6.6.2. Operating Menu의 default page 설정

- Operating 메뉴의 Default page를 설정

P6.6.3. Timeout time 설정 [s]

- Keypad 화면이 "P6.6.1. Default page"의 설정 Page로 되돌아 가는 시간 설정
- 0으로 설정하면 Timeout time 설정이 적용되지 않는다.

P6.6.4. Contrast Adjustment

- 디스플레이 선명도(대비) 조정

P6.6.5. Backlight Time [min]

- 디스플레이 백라이트가 꺼지는 시간을 설정

※ Multimonitor 사용 방법

- Keypad 하나의 화면에 3개의 Monitoring Value 값을 Monitoring 하는 방법
- ① P6.5.4. Multimonitoring Items = 0/Change enabled
- ② V1.6. Multimonitoring 설정

3개의 Monitoring Value 번호(Vx.x..)를 등록한 후 [enter]

- ③ P6.6.3. Timeout time 설정
- ④ P6.6.1. Default Page 설정
- ⑤ Timeout time 이후 Multimonitor 화면이 Display 된다.



S6.7. Hardware Settings

- 드라이브의 H/W 기능을 설정/제어한다.

P6.7.1. Internal Brake Resistor Connection 설정

- 드라이브 Unit 내부에 Brake Resistor 설치/사용 시 1/Connected로 설정

P6.7.2. Fan Control

- 드라이브 Unit의 Cooling Fan 제어방법을 설정
 - 0/Continuous : 전원이 켜지면 Fan이 항상 켜진다.
 - 1/Temperature : Heat sink 온도가 60℃ 이거나, 드라이브가 RUN되면 Fan이 자동으로 동작.
 - 다음 중 하나의 경우 약 1분 후 팬 동작 멈춤
 - * Heat sink 온도가 55℃로 떨어졌을 때
 - * 드라이브가 Stop 되었을 때
 - * Fan comtrol값이 Continuous에서 Temperature로 변경되었을 때
 - 2/First start : 전원이 켜지면 Fan은 정지 상태. 드라이브가 처음 Start 명령을 받으면 Fan이 동작 시작
 - 3/Calculation Temp. : 계산된 IGBT 온도에 의해 Fan 동작 IGBT 온도가 40℃ 초과시 Fan 동작, 30℃ 미만시 Fan 정지

P6.7.3. HMI ACK Timeout

- Keypad 및 PC 통신 시 ACK timeout 시간 설정
- P6.7.4. HMI Retry 횟수
 - ACK time 동안 통신 이상시 재수신 시도 횟수 설정

P6.7.5. Sine Filter

- 구형 모터 또는 범용모터를 사용하는 경우 Sin 필터를 사용해야 한다.
- 드라이브 출력에 Sin 필터를 사용하는 경우 1/Connected로 설정하여야 한다.

P6.7.6. Pre-charge Mode

- FI9 이상의 인버터 유닛의 경우, 외부 초기충전 스위치를 제어하려면 "1/Ext.ChSwitch"를 선택하여 사용한다.
- Unit 내부의 초기충전 회로 사용시 "0/Normal FC" 선택

S6.8. System Information

- H/W, S/W 및 드라이브 Operation에 대한 정보가 포함되어 있다.

S6.8.1. Total Counters

- 드라이브 Power On time counter에 대한 정보가 포함된다.
- C6.8.1.1. MWh counter
- C6.8.1.2. Power On Day counter (표시값이 1.013인 경우 1년13일 작동 의미)
- C6.8.1.3. Power On Hour counter (7:05:16인 경우 7시간5분16초 작동 의미)

S6.8.2. Trip Counters

- Motor RUN time counter에 대한 정보가 포함된다.
- T6.8.2.1. MWh counter
- P6.8.2.2. Clear MWh counter
- T6.8.2.3. Operation Day counter (표시값이 1.013인 경우 1년13일 작동 의미)
- T6.8.2.4. Operation Hour counter (7:05:16인 경우 7시간5분16초 작동 의미)
- P6.8.2.5. Clear Operation time counter

S6.8.3. Software

- 드라이브 소프트웨어에 대한 정보가 포함된다.
- I6.8.3.1. Software package
- I6.8.3.2. System software version
- I6.8.3.3. Firmware interface
- I6.8.3.4. System load

S6.8.4. Application

- 드라이브 Application에 대한 정보가 포함된다.
- A6.8.4.#. Name of application
- D6.8.4.#.1. Application ID
- D6.8.4.#.2. Version
- D6.8.4.#.3. Firmware interface

S6.8.5. Hardware

- 드라이브 하드웨어에 대한 정보가 포함된다.
- I6.8.5.1. Power unit type code
- I6.8.5.2. Nominal voltage of the unit
- E6.8.5.3. Brake chopper
- E6.8.5.4. Brake Resistor
- E6.8.5.5. Serial number

S6.8.6. Expander board의 상태 Check

- 드라이브 제어보드 slot에 장착된 basic 및 option boards에 대한 정보를 제공

M7. Expander Board

- Option boards의 Parameter 설정 및 상태 확인 정보 제공

G7.1. A:OPTA1 (A slot, OPT-A1)

Page	Parameter	Min	Max	Default	Selections
P7.1.1.1	Al1 mode	1	5	3	1=0~20mA 2=4~20mA 3=0~10V 4=2~10V 5=-10~+10V
P7.1.1.2	Al2 mode	1	5	1	See P7.1.1.1
P7.1.1.3	AO1 mode	1	4	1	1=0~20mA 2=4~20mA 3=0~10V 4=2~10V

1.9 Keypad를 활용한 Parameter Back-up 및 Download 방법

Keypad의 Back-up memory를 활용하여 현재 사용중인 Drive의 Parameter를 Back-up(Upload)하거나 Drive로 Download 할 수 있다.

※ Drive 및 Keypad의 Parameter 저장 구성은 아래 참조



1.10 Keypad를 활용한 IP Address 입력/수정 방법

	Variable Text	Value 예)	비고
IP address	IP Part 1.Part 2.Part 3.Part 4	192.168.0.10	마지막 Part 4는 0과 1을 제외한다.
Subnet mask	Subnet mask P1.P2.P3.P4	255.255.255.0	일반적으로 255.255.255.0을 사용
Default GateWay	Default GW P1.P2.P3.P4	192.168.0.1	P1.P2.P3는 IP address로 동일하게 그리고, 마지막 P4를 1로 설정한다.

※ IP address를 수정할 경우 Ethernet Cable 연결을 Disconnect한 후 작업을 수행한다.

※ OPT-CQ board

※ OPT−E9 board

Index

Variable Text

Value 예)

1 / Static IP

				Index	Variable Text	Value 예)	P7.x.1.4.1	IP Mode
	$\langle \rangle$			P7.x.1.2	IP Part 1	192	P7.x.1.4.2	IP Part 1
	$\widetilde{\frown}$	Expander boards		P7.x.1.3	IP Part 2	168	P7.x.1.4.3	IP Part 2
	\bigcirc	$G1 \rightarrow G5 \rightarrow$		P7.x.1.4	IP Part 3	0	P7.x.1.4.4	IP Part 3
	$\mathbf{()}$			P7.x.1.5	IP Part 4	10	P7.x.1.4.5	IP Part 4
		STOP READY		P7.x.1.6	Subnet mask P1	255	P7.x.1.4.6	Subnet mask P1
	\sim			P7.x.1.7	Subnet mask P2	255	P7.x.1.4.7	Subnet mask P2
				P7.x.1.8	Subnet mask P3	255	P7.x.1.4.8	Subnet mask P3
				P7.x.1.9	Subnet mask P4	0	P7.x.1.4.9	Subnet mask P4
				P7.x.1.10	Default GW P1	192	P7.x.1.4.10	Default GW P1
		G7.5.1. Keyned		P7.x.1.11	Default GW P2	168	P7.x.1.4.11	Default GW P2
		Parameters		P7.x.1.12	Default GW P3	0	P7.x.1.4.12	Default GW P3
				P7.x.1.13	Default GW P4	1	P7.x.1.4.13	Default GW P4
	\bigcirc]				
	\frown	P7.5.1.2. Keypad	P7.5.1.3. (Keypad)		P7.5.1.13.	Keypad		
		IP Part 1	IP Part 2	•	•• Default	GW P4		
		192	168	V	V	1		
	$\left(\right)$]				
() 치소 (P7.5.1.3. Keyped		P7.5.1.13.			
	변경	IP Part 1	IP Part 2		Default	GW P4		
(- 192 -	- 168 -		_	1 -		
	enter					$\overline{}$		
			STOP READY		P7 5 1 13			
Ę	변경완료	IP Part 1	IP Part 2		Default	GW P4		
		192	168			1		

2. PC Tool - NCDrive

2.1 PC 환경 설정

※ NOTE : NCDrive를 사용하는 PC의 Windows 언어 설정에 따라 일부 내용이 보이지 않을 수 있으므로, 다음과 같이 Windows를 설정한다.



2.2 Drive Software Version

※ NCDrive를 사용하여 Driver와 통신으로 Parameter 등을 모니터링 하기 위해서는 Drive에 설치된 Software 버전과 동일한 버전의 .VCN 파일이 PC에 설치되어 있어야 한다.

만일 PC에 Drive에 설치된 S/W와 동일한 버전의 VCN파일이 없는 경우

- 새로운 VCN파일을 Generate하게 되며, 많은 시간이 소요된다.
- Parameter List가 매뉴얼과 다르게 표시될 수 있다.

① Drive에 설치된 Software 버전 확인하기

- Keypad "S6.8.4 Applications" **⇒ "A6.8.4.1 AFE- I " 인지를 확인한다.**
- "I6.8.3.1 Software package"에서 Software 버전과
- "D6.8.4.1.1 Application id" & "D6.8.4.1.2 Version"을 확인

② NCDrive에 VCN 파일 설치하기

- Drive에 설치된 Software 버전을 확인 후, 해당 버전의 VCN 파일을 "C:₩NCEngine₩Applications"에 복사하여 설치한다.

Application	Keypad Menu	Keypad 값	사용되는 S/W 버전
AFE-I	I6.8.3.1 Software package	NXP00002V205	
	A6.8.4.1 AFE- I		Software package 버선 : NXP00002V205
	D6.8.4.1.1 Application id	ARFIFF02	Application 5/₩ 비전 · ARFIFF02V151
	D6.8.4.1.2 Version	1.51	

2.3 NCDrive Menu

	N NCDrive - C:₩NCEngine₩Applications₩APFIFF40V100.vcn (SIA II)				
File Edit	View Drive Tools Window Help				
0 🖻		► Select Drive to monitor			
C 11-	NCDrive - Drive On-line / Off-line 선택 On-line 상태 : □ Drive ⇒ PC로 Parameter U	Parameter Window 표시 PC ⇒ Drive로 Operating Diagnostic Window 표시 Window 표시			
File		Diodu Parameter Download Window 표시			
• New	: Uttline mode에서 Application을 Open				
• Open	· 이신에 시장된 Parameter Tile를 Open · Parameter를 file은 Save	Drive			
Save As	: file name을 묻고 Parameter를 file로 Save	• Application : Drive에서 사용 가능하 Application 표시 및 Active application 변경			
Print Preview	· : 인쇄 미리보기 창을 표시	• Language : Drive 소프트웨어가 지원하는 언어 표시 및 Active Language 변경			
• Print	: 활성화된 Window에 따라 Parameter를 또는 Trend를 인쇄	• Upload : Drive ⇒ PC로 Parameter를 Upload			
 Print to file 	: Parameter 또는 Trend를 file로 인쇄	• Download : 현재 Open된 Parameter를 PC ⇒ Drive로 Download			
Service info	. : Parameter, Drive 정보, Active fault and fault history를	• Parameter Sets : 현재 사용중인 Parameter를 Parameter set 1 및 2에 Store			
	읽고 이를 창에 표시	또는 Parameter set 1 및 2를 현재 사용중인 Parameter로 Load			
	이 창의 내용을 인쇄하거나 파일로 저장할 수 있다.	• Info : Drive의 정보를 표시			
• Exit	: Exits the program	Tools			
		• Opearte Menu Editor			
<u>Edit</u>		• Options : NCDrive의 동작을 변경할 수 있는 Option window 표시			
• Undo F12	: 마지막 Parameter 변경 실행 취소(F12)	• Step Response : "Step Response"참조			
		• Generate Application VCN :"Generating Application Database"참조			
<u>View</u>		• Trend Recoder : "Trend Recoder" 참조			
 Parameters 	: Parameter window를 표시	• Datalogger : "Datalogger" 참조			
 Operating 	: Operating window를 표시	• Start Datalogger Trigger Poll : "Start Datalogger Trigger Poll" 잠조			
 Monitoring 	: Monitoring window를 표시				
 Dignostic 	: Dignostic window를 표시				
• Toolbar	: Toolbar on/off toggle				
 Statusbar 	: Statusbar on/off toggle	25			

2.4 통신 설정

- NCDrive와 Drive간 연결 통신 방법 및 통신 속도를 선택한다.
- Menu : Tools > Options > Communication

Connect using:	Comport: CAN interface:	Baudrate : Speed :
RS232	Com1, Com2 Com3, …	9600, 19200, 38400 57600(권장), 115200
CAN		50 kBit, 100 kBit, 125 kBit, 250 kBit, 500 kBit, 800 kBit, 1 Mbit (권장)
Ethernet		

2.5 Select the drives

① RS232 사용시 : Drive와 직접 연결되므로 버튼이 활성화 되지 않는다.
 ② CAN 사용시

🖏 Select the drives to monito	or and the active drive \times							
Select the drives you want to monitor in the Monitor page by checking the checkbox next to the drive node in the list below.								
Select the active drive to parametr and clicking the Set Active Drive b	rize and operate by selecting the node outton.							
Refresh	Set Active Drive Set Drive Name							
Drives:	Drive Details:							
CAT::CANUT::CHW(Target: NXP SerialNumber: V00002935735 Appld: APFIFF40 Wersion: 1 Revision: 00								
<	>							
	<u>O</u> K <u>C</u> ancel							

③ Ethernet 人	사용시
--------------	-----



2.6 On-line 연결

• **DN-LINE** • **DFF-LINE** 버튼을 클릭하여 Drive와 On-line 연결한다. 아래 화면이 표시되는 경우, 해당 S/W를 선택한다.

3. Found several matching	_		×							
Select the application database you want to use: C:VNCE.ngineVApplications/VXXP00002V202.vcn										
C:\NCEngine\Applications\Gen	erated\NXP00002V202.vci	n								
Application Info										
Application ID	APFIFFU6									
Version	2									
Revision	61									
Application name	Multi-Purpos									
Frequency converter type	Vacon_NXP									
Firmware version	4.99									
Comments										
		<u>0</u> K		Canc	el					

VACON NCDrive - C:\NCEngine\Appl File Edit View Drive Tools Window	ications#APFIFF40V100.vcn (SIA II)	사용 S/W 또는 pa	arameter	Monitoring	1 Window	- 0 X
				Worntoring		
Parameter Window Pa	arameter Window	On-line상태 표			·····································	
	Variable Text	Value Default	Unit Min Max ID			-8
□ 🖶 📾 Main Menu 사용중인 A	Application Jy Voltage	220 230	V 0 760 1201 V 20 690 110			
	P 2.1.3 Motor Nom Freq P 2.1.4 Motor Nom Speed	50.00 1385	Hz 4.00 320.00 111 rpm 5 20000 112			
	P 2.1.5 Motor Nom Currnt P 2.1.6 Motor Cos Phi	3.45 0.76	A 0.00 7.40 113 0.30 1.00 120			-9 =0
M 5 Fault History	P 2.1.7 Motor Nom Power P 2.1.8 MagnCurrent	0.75	kW 0.00 327.00 116			
🗈 🧰 M 6 System Menu	P 2.1.9 Identification P 2.1.10 Motor Tupe	0 / No Action	0 11 631			
	P 2.2.1 ProcessSpeed	2000.0	rpm 0.0 6500.0 1203	8 - 8 -		α− - β−
	P 2.2.3 Torque Scale	0 / 100,0 %	0 1 1247			······································
	P 2.2.4 I/U Contr. RefSel P 2.2.5 KeypadContRefSel	8 / Keypad Ref.	0 18 117		l l	
	P 2.2.6 FieldbusContRefS P 2.2.7 Reference 2 Sel	9 / Fieldbus 1 / Al2	0 18 122			
	P 2.2.8 Speed Share P 2.2.9 Load Share	100.00	% -300.00 300.00 1241 % 0.0 500.0 1248	d me coo		
	P 2.2.10 Min Speed P 2.2.11.1 Inchin Bef 1	0	rpm 0 1500 101 rpm 0 32000 124			
	P 2.2.11.2 Jogging Ref 1 P 2.2.11.3 Jogging Ref 2	-60	rpm 32000 32000 1239 rpm -32000 32000 1240			
	P 2.2.11.5 Preset Speed 1 P 2.2.11.5 Preset Speed 2	10.00	Hz 0.00 66.66 105	, i i i i i i i i i i i i i i i i i i i	<u>n</u>	·····
	P 2.2.11.6 Preset Speed 3	20.00	Hz 0.00 66.66 126			~
	P 2.2.11.7 Preset Speed 4 P 2.2.11.8 Preset Speed 5	30.00	Hz 0.00 66.66 127 Hz 0.00 66.66 128			
	P 2.2.11.9 Preset Speed 6 P 2.2.11.10 Preset Speed 7	40.00 50.00	Hz 0.00 66.66 129 Hz 0.00 66.66 130			
	P 2.2.12.1 Torq Ref Select P 2.2.12.2 Torq Ref Max	0 / Not Used 100.0	<u>0</u> 10 641 % -3000.0 3000.0 642			
	P 2.2.12.3 Torg Ref Min P 2.2.12.4 TorgRefFilterTC	0.0	% -3000.0 3000.0 643 ms 0 32000 1244			
	P 2.2.12.5 TorqRefDead Zone P 2.2.12.6 Torque Bef Hyst	0.0	% 0.0 3000.0 1246 % -300.0 300.0 1245			
	P 2.2.12.7 Window Neg P 2.2.12.8 Window Pos	20	rpm 0 5000 1305	2'30"	2'00" 1'30" 1'00"	0'30" 0'00"
	P 2.2.12.9 Window Neg Off P 2.2.12.10 Window Neg Off	0	rpm 0 20 1307		Time	
	P 2.2.12.10 Window Pos On P 2.2.12.11 Torq.RefRampTime	0	ms 0 3000 1249	Drive Type Drive1 Value Speed	Signal Name Actual Unit Min Max d Ref Final 0 rpm -1950 1950	Auto
	P 2.2.12.12 Torque Step P 2.2.12.13 Torque Ref. Add	0.0	% -3000.0 3000.0 1233 % -3000.0 3000.0 1264	Drive1 Value Motor	Current 0 A 0.00 7.40	Settings Continuous
	P 2.2.12.14.1 UL TU Min RPM P 2.2.12.14.2 UL TorqCtrl P	150	rpm 0 32000 636	Drive1 Value Outpu	ut Frequency 0 Hz -65.00 65.00	
	P 2.2.12.14.3 OL TorqCtrl I P 2.2.13.1 Range 1 Low Lim	0	rpm -100 32000 640	Drive1 Value Speed	1 Measured U rpm -6500 6500	
	P 2.2.13.2 Range 1 High Lim P 2.2.13.3 RampTimeFactor	1.0	rpm 0 32000 510 x 0.1 10.0 518	Value Value		<u>H</u> ide Table <u>R</u> eset Scales
		1.00	Hz/s 0.01 200.00 331			
B. Operating Window					현재 사용중인	
PC Control Start Stop Reset) 🔽 Reverse 0%	···· · · · · · · · · · · · · · · · · ·	Coast Stop	Con	itrol Place 표시 Driv	'e 상태 표시
BR33 (192.168.1.21)				PC	Waiting Trigger Ready 🔴 Run 🖉 F.	ault 🖉 Alarm 🕼

2.7 Parameter Window

Parameter							$\overline{\Lambda}$		x
Compare	LOADED		(1)					Sear	ch
🖃 🔄 SIA II 🗸	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID	
😑 🔄 Main Menu	P 2.2.1	ProcessSpeed	2000.0		rpm	0.0	6500.0	1203	
🖶 🥽 M 1 Monitor	P 2.2.2	FB Ref Scale	20000 (7)			-32000	32000	899	
	P 2.2.3	Torque Scale	0 / 100,0 🖌 🖌 🖌			0	1	1247	
E- 🔄 M 2 Parameters	P 2.2.4	I/O Contr.RefS	07Al1			0	18	117	
⊕-	P 2.2.5	KeypadContRe 🥥 🖉	8 / Keypad Ref.				18	121	
THO G 2 2 BEE HANDLING	P 2.2.6	FieldbusContRefs	9 / Fieldbus			0	18	122	
	P 2.2.7	Reference 2 Sel	1 / Al2			0	18	131	
E G 2.3 RAMP CUNTRUL	P 2.2.8	Speed Share	100.00		%	-300.00	300.00	1241	
⊕ G 2.4 INPUT SIGNALS	P 2.2.9	Load Share	100.0		%	0.0	500.0	1248	
ET- C G 2.5 OUTPUT SIGNALS	P 2.2.10	Min Speed	0		rpm	0	1500	101	
	P 2.2.11.1	Inchin Ref 1	150		rpm	0	32000	124	
G 2.6 LIMIT SETTINGS	P 2.2.11.2	Jogging Ref 1	-60		rpm	-32000	32000	1239	
E- G 2.7 FLUX_DC CURR.	P 2.2.11.3	Jogging Ref 2	60		rpm	-32000	32000	1240	
	P 2.2.11.4	Preset Speed 1	10.00		Hz	0.00	66.66	105	
< >	P 2.2.11.5	Preset Speed 2	15.00		Hz	0.00	66.66	106	-

① Value : 현재 사용중인 Parameter의 값을 표시하며, 원하는 값으로 변경 가능

- ② Vaule값은 실시간으로 변경되지 않는다.
 - Identification Run 등에 의해 내부적으로 변경된 Value값을 Refresh 하기 위해서는
 - Upload (전체 Parameter를 다시 Upload하여 변경된 값을 확인 가능)
 - Off-line 후 다시 On-line하면, Parameter를 다시 Upload한다.
 - 커서를 해당 Vaule 위에 위치한 상태에서 오른쪽 마우스 버튼을 누르면 값이 Refresh된다.

③ Parameter 설명 팝업 창(Parameter Help)

해당 Parameter의 Varaible Text 위에 커서를 위치한 상태에서 "F1 키"를 누르면 해당 Parameter 설명 팝업 창이 뜬다.

(단, 관련된 .VCN파일이 "C:₩NCEngine₩Applications"에 설치되어 있어야 한다.)

Parameter Window								-		8
Compare	LOADED								Sear	ch
🖃 🔄 SIA II	Index	Variable Te	ext	Value	Default	Unit	Min	Max	ID	\square
🖻 🔄 Main Menu	P 2.1.1	Supply Voltage	220			V	0	760	1201	-
⊡ M 1 Monitor	P 2.1.2	Motor Nom Voltg	230			V	20	690	110	
- M 2 Parameters	P 2.1.3	Motor Nom Freq	1395)		HZ	4.00	20000	112	
E G 21 BASIC PABAMETERS	P 2.1.5	Motor Nom Currnt	3.45			A	0.00	7.40	113	
T G 22 BEE HANDLING	P 2.1.6	Motor Cos Phi	0.76				0.30	1.00	120	
E G 23 BAMP CONTROL	P 2.1.7	Motor Nom Powe	Ct. Help			×	0.00	327.00	116	
	P 2.1.8	MagnCurrent					0.00	7.40	612	
	P 21 10	Motor Type	Supply Voltag	e			0	2	650	
			Currely (altern							
			Supplyvollage	$e \ln voits. 0 = u$	nknown supply volla	ge.				
G 29 SPEED CONTROL				[Close					
H G 2.10 DRIVE CONTROL				L	2,000					
		L								
⊞- G 2.12 PROTECTIONS	× I									
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·										Ψ.

④ ID Number 찿기

현재 선택된 Parameter Group에서 입력한 ID Number를 검색한다.

B. Parameter Window									x
Compare	LOADED					631		Searc	ch
🖃 🔄 SIA II	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID	
🖻 🔄 Main Menu	P 2.1.1	Supply Voltage	220		V	0	760	1201	-
M 1 Monitor	P 2.1.2	Motor Nom Voltg	230		V	20	690	110	
- M 2 Parameters	P 2.1.3	Motor Nom Freq	50.00		Hz	4.00	320.00	111	
	P 2.1.4	Motor Nom Speed	2.45		rpm A	0.00	20000	112	
	P21.6	Motor Cos Phi	0.76		~	0.30	1.00	120	
G 2.2 REF HANDLING	P 2.1.7	Motor Nom Power	0.75		kW	0.00	327.00	116	
E G 2.3 RAMP CONTROL	P 2.1.8	MagnCurrent	2.81		A	0.00	7.40	612	
E- C G 2.4 INPUT SIGNALS	P 2.1.9	Identification	0 / No Action			0	11	631	
😟 💼 G 2.5 OUTPUT SIGNALS	P 2.1.10	Motor Type	0 / Induction			0	2	650	
⊕-									
E- G 2.7 FLUX DC CURR.									
G 2.11 MASTER FULLOWER									
⊞-III G 2.12 PROTECTIONS									
S									Ŧ

⑤ Parameter Compare 기능

- 현재 사용중인 Parameter 값과 선택한 Parameter의 값을 비교하여 서로 다른 값을 갖는 Parameter를 displa한다.
- 위 Compare 창에서 현재 사용중인 Parameter 값을 바로 수정할 수도 있다.

🔁 Parameter Window										_		8
Compare	Parameter Cor	nparison - Fou	und 64 differences	in param	neter values			- 🗆	×	-	Sea	rch
E-SIA II	Print	Print To File	Close	1							ID	
🖃 🔄 Main Menu	<u>-</u>									U L	1201	-
🖭 🧰 M 1 Monitor										пμ	111	_
😑 🚖 M 2 Parameters			Current				Compa	ared		Щñ	112	
E G 2 1 BASIC PABAM	Values from:	LOADED			D:\VA	CON\Paramel	ter\210.	322_SIA2_DEMO1	.par	Ξõ	113	
	Application Name:	SIA II			SIA II	T 10				ΙŐ	120	
	Application ID:	APTIFF40			APTIN	140				0	116	
G 2.3 RAMP CUNTH	Revision:	00			1					0	612	
Image: Barborn Bar					00					1	631	
😟 🧰 💼 G 2.5 OUTPUT SIGN	Index	Taut	Value	1.1	billing	Mari	ID	Commentation		7 8	650	
🗷 💼 G 2.6 LIMIT SETTIN	(D.2.2.1 Decess)	Text	2000.0	Unik	MIL	CE00.0	1202	1500.0	2	L L	1203	
E- C G 2.7 FLUX DC CUF	P 2 3 Accel Tim	a 1	3.0	rpm	0.0	3270.0	103	1500.0		18	1247	
E G 28 MOTOR CONT	P234 Decel Tim	e1	3.0	*	0.0	3270.0	104	4.0	- -	- 6	117	
	P 2.4.2.1 DC Brake	Command	DialN:0.2		DialN:0.1	DialN:E.10	416	DialN:0.1		Ĭ	121	
G 2.3 SPEED CONT	P 2.5.1.2 FB Dig 21	^D aram.	416	ID	0	2000	892	0		8	122	
I G 2.10 DRIVE CONT	P 2.6.3.2 MotorTore	queLimit	300.0	%	0.0	3000.0	1287	100.0		8	131	
😟 🧰 G 2.11 MASTER FOL	P 2.6.3.3 GenerTor	queLimit	300.0	%	0.0	3000.0	1288	100.0		0	1241	
B G 2.12 PROTECTION	P 2.6.3.4 PullOutSli	pLimit	300.0	%	0.0	3270.0	1291	500.0		0	1248	
T G 2 13 FIELDBUS	P 2.6.4.1 Neg Spee	d Limit	-2000	rpm	-32767	2000	1286	-1800		0	101	
	P 2.6.4.2 Pos Spee	d Limit	2000	rpm	-2000	32767	1285	1800	_	0	124	
	P 2.6.5.1 Uvervolt U	ontr	27 Un: Ramping		U	2	607	1 / Un:NoRampir	g	U U	1239	
E G 2.15 BRAKE CUN	P 2.8.1 Motor Ltn	Mode	4 / Sensoriess	U-1	0.00	50.00	600	37 Liosed Loop			1240	
E G 2.16 AUTO RESE	P 2836 U/F Mid V	olta	11.20	112 %	0.00	100.00	605	12.62		100	105	
🕀 🧰 G 2.17 PID CONTRO	P 2.8.37 Zero Fred	Volta	7.92	%	0.00	40.00	606	8.93		6	126	
E- C G 2.18 FUNCTION.S	P 2.8.3.5 1/f Contro	Lim	2.5	%	0.0	300.0	1790	6.0		6	127	
H- M 3 Keypad Control	P 2.8.4.1 CurrentCo	ntrolKp	80.00	%	0.00	320.00	617	20.00		6	128	
	P 2.8.4.8 TCSpeed	LimitSel	1		0	65535	1568	257		6	129	
m 4 Active Faults	P 2.8.5.7 1/f Contro	Lim	2.5	%	0.0	300.0	1790	6.0		6	130	
M 5 Fault History	P 2.8.8.1 RsVoltage	Drop	298		0	30000	662	312		0	641	
🖽 📄 M 6 System Menu	P 2.8.8.1 IrAddZero	PVoltag	505		0	30000	664	378		0	642	
<	P 2.8.8.2 LsVoltage	Drop	450		U	30000	673	452		- U	643	-

2.8 Monitoring Window



- ① Monitoring하고자 하는 Signal Name 등록 : 최대 8개까지 모니터링 가능
- ② ▶Ⅲ■ : 모니터링 Start / Pause / Stop
- ③ 각각의 Signal에 대한 graph diplay를 On/Off 할 수 있다.
- ④ 마우스 드래그로 각각의 Y축 display range를 조정할 수 있다.
- ⑤ 마우스 왼쪽 버튼/오른쪽 버튼을 누른 상태에서 드래그로 X축 display range를 조정할 수 있다.
- ⑥ **Y축 rage에 대해 Auto rage를 선택**할 수 있다.
- ⑦ Reset Scales : X축 및 Y축 rage를 reset한다.
- ⑧ Snapshot : Monitoring window에 Display되는 화면을 저장한다.
 - 저장위치 : Tools > Options >Datalogger 내
 - "Automatic Datalogger Buffer Load"에 정의된 디렉토리
 - 파일명 : TrendSnapShotOOO.trn

⑨ Setting : Monitoring display에 대한 설정

Sampling Inte	s ms C	Continuous Trigger	Note! Sampling recommended ir load is high or th communication	Intervals unde n RS232 mode ne environment may be lost.	200 ms are not If your PC's processor is noisy, the
Trigger Setting: Post-sampling	= 25000ms				evel Trigger ON
Drive	Туре	Signal Name	Min	Trig Level	Max 🖌 🥆
		Derivate:	0	′50 ms ∏ D	erivate Trigger ON:
			1	1	1

⑧ Sampling Interval : Data sampling interval을 정의 X축 display range = 0.00"~Sampling Interval∗3000

RS232 or Ethernet사용시 50ms이상, CAN 사용시 7ms이상을 권장한다. (b) Monitoring Display 방법 선택

- Continuous : Continuous display
- Trigger : Trigger Settings의 설정에 따라 Monitoring Stop 및 Display

⑩ 지시선 기준의 Value 비교 창

- ③와 같이 X축 또는 Y축 모서리를 마우스로 선택한 후 ⑥와 같은 위치로 드래그하면 ⑩과 같은 Value값 비교창이 나타난다. 이 창은 마우스로 위치를 변경할 수 있다.
- 창을 제거하고자 할 경우, 지시선을 선택하여 X축 또는 U축의 모서리 부분으로 이동한다.





① Signal의 Binary값 보기

①과 같은 Bit 단위의 값을 보고자 할 경우, @와 같이 Actual값을 선택한 후
마우스 오른쪽 버튼을 누르면 ⑥와 같은 창이 나타나며, Binary를 선택할 경우
①과 같은 Bit 정보를 확인할 수 있는 창이 나타난다.

NOTE : ⑩과 같은 지시선 기준의 Value 비교 창과 함께 사용할 수 없다.

2.9 Parameter Back-up

① On-line 상태에서 Parameter Window를 선택한다.

- ② File > Save 또는 B 을 선택하여 Parameter를 저장한다. 파일은 *.par로 저장된다.
- NOTE : Parameter set 1 및 set 2의 parameter를 back-up하기 위해서는

Drive > Parameter Sets > Load Set 1 또는 Load Set 2 에 의해 Parameter를 Load 한 후 동일한 방법으로 저장한다.

주의사항 : 위의 Load Set 1 또는 Load Set 2를 실행하면, Parameter set 1 및 set 2가 현재 사용되고 있는 Parameter에 Update된다.

2.10 Parameter Download

① File > Open 또는 ☞ 을 선택하여 저장되어 있는 Parameter file(*.par)을 open한다.
 ② Drive select 버튼 - 등 실선택하여, Download할 Drive를 선택한다.

- Download Drive 선택 실수를 피하기 위해 가능한 RS232 또는 1:1 통신을 권장한다.

③ Off-line 상태를 그대로 유지한 상태에서 Download 를 수행한다.

Drive > Download 또는 + 을 선택하여 PC ⇒ Drive로 Parameter를 Download한다.

2.11 Active Fault 확인

Sub-code는 Tool > Service info에서 확인이 가능하다.



2.12 Operating Window



NOTE : Operating Window를 사용하여 Drive를 Start/Stop등을 수행하기 위해서는 "P3.1 Control Place = 2/keypad Cntrl"이 선택되어야 한다.

① NCDrive에서 Drive Start/Stop 수행을 위한 권한 선택

- 2 Start Command
- ③ Stop Command
- ④ Active Fault 및 Warning의 Reset
- ⑤ Motor 회건방향 Reverse command
- ⑥ Speed Reference (P2.6.4.1 Neg Speed Limit & P2.6.4.2 Pos Speed Limit의 %)
- ⑦ Coast Stop command

2.13 Creat User Set

- Tool > Create User Set
- 사용자가 Handling 하는 Parameter를 별도 관리할 수 있다.



- Parameter 등록 : Parameter window에서 원하는 Parameter를 선택한 후 User Set 창으로 드래그하여 등록하고, Value를 수정한다.
 - 등록한 순서대로 나열된다.
 - Parameter를 선택한 후 마우스로 위치를 이동할 수 있다.

② 현재 User Set의 내용을 Drive로 Download 한다.

③④ 현재 Open되어 있는 User Set창에서 찾고자 하는 Parameter Name을 find한다.
⑤ User Set의 Parameter 값과 현재 설정되어 있는 Drive의 Parameter값을 비교하여 값이 서로 다른 Parameter를 List-up한다.

	inpanson roand	a r anterences m	purumeter ve	alues		-	
Print	Print <u>T</u> o File	<u>C</u> lose					
		Current		C	ompared		
Values from:	User Set			Drive			
Application Name:	SIA II			SIA II			
Application ID:	APFIFF40			APFIFF40)		
Version:	1			1			
Revision:	00			00			
Tex		Value	Unit	ID	Compared	√alue	1
Supply Voltage	210		V	1201	220		

※ User Set 저장하기

User Set Window를 선택한 후 File > Save 또는 🕞을 선택하여 저장한다. (파일은 *.ust로 저장된다.)

※ User Set 불러오기

File > Open 또는 🗃 을 선택하고, 파일 확장자를 *.ust로 설정하여 저장되어 있는 User Set 파일을 Open 한다.

2.14 Trend Recorder

Trend Recorder 기능을 사용하여 Monitoring Window의 Trend Graph를 장시간 저장할 수 있다.

- Tools > Trend Recorder
- 디스크 공간이 Tools > Options > Monitor의 Trend Recording에서 설정한 저장공간 미만이 되면 Recording이 중지된다.

B Trend Recorder	×
Stop recording manually (or when < 200 MB disk sp left) C Rec Pre-Defined Time HH MM SS 0 1 0	ace
Start Recording Stop Recording	
3 Open Recorded File Interval: Skip 0 values <>	
Fine: 5	▶ ose

① Pre-Defined Time동안 Trend를 Recording하거나

"Stop Recording"을 수동으로 눌러 Recording을 중지할 수 있다.

- ② Record 준비가 되면 "Start Recording" 버튼을 누른다. Recording할 파일 이름을 묻는 대화상자가 열린다. 대화상자에서 Save 버튼을 누르면 즉시 Recording이 시작된다.
 ③ 저장된 Recording File을 Open한다.
- ④ "Skip"은 Recording된 파일을 읽는 방법을 정의한다.
- 0이면 모든 데이터가 읽히고, 1이면 매초 간격으로 데이터를 일고, 2이면 매 3rd 간격으로 데이터를 읽는다.
- ⑤ 이 스크롤 막대를 사용하여 기록된 파일을 탐색할 수 있다.
- ⑥ 기록된 데이터의 페이지 또는 페이지 범위를 인쇄할 수 있다.
- ⑦ 자동 Trend Recording을 설정하려면 "Schedule" 버튼을 누른다.

C Starting Trigger Drive: Source: Signal: Drive1 Value Motor Curre	Datatype: ent
C Bit Mask C Level	ing C Falling
Starting Time	Recording Time
✓ Monday Tuesday ✓ Wednesday Fursday Friday Saturday Sunday	HH : MM : SS
Path: D:\VACON\Parameter\ File name: File name:	<u>B</u> rowse
	5 Deactivate Activate

- ① Starting Trigger : 레코딩을 트리거하는 데 사용되는 신호. 트리거 신호가 주어진 기준을 충족하면 레코딩이 시작된다.
- ② Starting Time : PC의 요일과 시간이 주어진 시간과 일치하면 레코딩이 시작된다.
 1일 이상의 날짜를 선택할 수 있다. 여러 날을 선택하면 해당 날자의 주어진 시간에 녹화가 시작된다. "Every"를 체크하면 선택한 날짜마다 레코딩이 수행된다.
- ③ Recording Time: 레코딩 되는 시간을 알려준다.
- ④ Path and file name: 기록된 신호는 여기서 정의한 디렉토리에 *.tlf 파일로 저장된다. 파일 이름은 사용자가 지정한 파일 이름과 시작 시간 및 날짜로 구성된다.
- ⑤ Active/Deactive : Active 버튼을 누르면 스케줄러가 활성화 된다. Deactive 버튼을 누르면 스케줄러가 비활성화 된다.

2.15 Service Info

각종 Drive 정보, Parameter 정보, 상세 Fault history 정보가 기록되어 있다.

File > Service Info...

🖏 Service Info

[

nt]	Save <u>A</u> s					
Printed Serialnumber: System softw Tirmware: Syplication: Parameter file	: V000026811 NXP are: NXP00002 4,99 SIA II (APFIF : Not Saved	2021-04-20 97 2V202 (33,202,4 F40V100,vcn,	오후 5:31:50 1118) APFIFF40 1,00)			
Index	Text	Value	Unit Min	Max	ID	
P 2,1,1 P 2,1,2 P 2,1,3	Supply Voltage Motor Nom Volt Motor Nom Free	220 tg 230 q 50,00	V 0 V 20 Hz 4,00	760 690 320,00	1201 110 111	
P 7,5,1,8,12 P 7,5,1,8,13	Time Offset M SNTP Port	0 123	-59 0	59 65535		
Additional Da	ata					
Firmware Int Power Unit S Drive Serial I Power Unit S Internal Brak Internal Brak Power Card Control Unit Control Unit Control Unit Control Unit Control Card Power Card Power Card	erface: 4,99 ttatus: Connecte vi: V0000268119 PA000422H1SSV terial Nr: V00002 e Chopper: Yes e Resistor: No Serial Nr: 308P1 CPAG Serial Nr: V00002 Date: 20022020 Serial Nr: 76U1 Date: 20082019 Date: 24022018	d (7,2) 681197 8070103ES 2935735 93400483AS				
Applications Name *SIA II	Appld Pa APFIFF40	arRev, AppRev 1,00	FirmIntrf 4,96			
I/O and exp: Slot A: OPT/ Slot B: OPT/ Slot C: OPT/ Slot C: OPT/ Slot E: OPTE	anders A1, 253, M, 10001, A2, 273, J, 10002, (A5, 267, J, 0, 0, -, \$ 92, 276, K, 0, 0, -, \$ 59, 1763, D, 196, 9	.0 , SNr: 253M) , SNr: 273J1 SNr: 267J14250 SNr: 276K1916 , SNr: 01763E	119271933AS 9243515AS 152PS 9254ES 919081216762			
Counters MWh Counte Op Day Cou Op Hour Cou	r: 10,80 kWh nter: 57 d inter: 15:42:19					

Time	Code Fa	ult Type	Op Day	/s Op Hours	
-	84 Spee	d Protect Fault (F)	57	14:49:47	
Output Freq Motor Powe	uency : 66, er : 10,2 %	61 Hz Motor Curre Motor Torque	ent : 1,40 A e : 7,1 %	Motor Voltage Ready : 1	: 204,9 V
Hun:1		Direction : U	Fault : U	- 4 - 0	
Warning : U	. 202 V	At reference : 1		ea:u	
DC-Voltage	: 283 V	Unit temperatu	re ; 28 C		

Module : Software

Submodule : Application

Fault History : ---

Subcode : A 1

III. Basic Information & Monitoring Value

1. Control I/O 및 Control Signal Logic

	NXOPTA1								
	Terminal	Signal	Decription						
	1 +10Vref	Reference voltage output	Voltage for potentiometer, etc.						
	2 Al1+ 3 Al1-	Analog Input 1 Range 0-10V, $R_i = 200\Omega$ Range 0-20mA, $R_i = 250\Omega$	Analog Input 1 Input range selected by jumpers. Default range : Voltage 0-10V						
	4 Al2+ 5 Al2-	Analog Input 2 Range 0-10V, Ri = 200Ω Range 0-20mA, Ri = 250Ω	Analog Input 2 Input range selected by jumpers. Default range : Current 0-20mA						
	6 +24V	Control voltage output	Voltage for switches, etc. max 0.1A						
К1	7 GND	I/O ground	Ground for reference and controls						
		Start Request (Programmable G2.3.1)	Contact closed = Start Request						
	9 DIN2 //	Programmable G2.3.1	No function defined at default						
	10 DIN3 //	Programmable G2.3.1	No function defined at default						
	11 CMA	Common for DIN1~DIN3	Connect to GND or +24V						
	12 +24V	Control voltage output	Voltage for switches (see #6)						
	13 GND	I/O ground	Ground for reference and controls						
		Main Contactor Ack.(Program. G2.2.1)	Contact closed = MCC Closed						
	-15 DIN5 //	Programmable G2.3.1	No function defined at default						
	16 DIN6	Fault Reset (Programmable G2.3.1)	Rising edge will reset active faults						
	17 CMB	Common for DIN4~DIN6	Connect to GND or +24V						
(mA)	18 AO1+	Analog Output 1 Programmable G2.3.1	Output range selected by jumpers. Range 0-20mA, R _L , max. 500 Ω Range 0-10V. R _L >1k Ω						
	20 DO1	Digital output Ready/Warning(Blinking)	Programmable Open collector, I≤50mA, U≤48VDC						
	21 RO1_NC 22 RO1_CM 23 RO1_NO	Relay output 1 Run State Programmable G2.4.2	Switching capacity 24Vdc / 8A 250Vac / 8A 125Vdc / 0.4A						
220	24 RO2_NC 25 RO2_CM 26 RO2_NO	Relay output 2 Main Contactor Control Cannot be reprogrammed G2.4.1	Fixed to main contactor control. Closes when DC at 80% of nominal DC. Opens when DC below 75% of nominal DC.						
K1									

2. OPT-A1 Board (Standard I/O Board)

🖻 – 🔄 M 7 Expander boards	^	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🖻 – 🧰 G 7.1 A OPTA1		P 7.1.1.1	Al1 mode	37010V	37010V		1	5	
		P 7.1.1.2	AI2 mode	1 / 020mA	1 / 020mA		1	5	
		P 7.1.1.3	A01 mode	1 / 020mA	1 / 020mA		1	4	

※ 사용되는 Analog Input/Output 사양을 확인한 후, Jumper 및 해당 Parameter를 일치되도록 설정해야 한다.

■ Jumper 설정

■ Parameter 설정



= Factory default
3. OPT-BH Board (Motor Temperatue Sensing Board)



Description : Temperature measurement board with three individual channels. Allowed slots : B, C, D, E

Supported sensor : PT100, PT1000, NI1000, KTY84-130, KTY84-150, KTY84-131 :16968

Type ID

Terminals : One terminal block, Screw terminal M3

Jumpers

: None

Terminal		Parameter reference Keypad	Technical information
1 2 3	R1.1 R1.2 R1.3	AnIN:X.1	Temp. sensor input 1, −50200℃
4 5 6	R2.1 R2.2 R2.3	AnIN:X.2	Temp. sensor input 2, −50200℃
7 8 9	R3.1 R3.2 R3.3	AnIN:X.3	Temp. sensor input 3, −50200℃
10	NC		

PT100 Accuracy

Cable length (m)	3-wire	2-wire	Accuracy (°C)
≤ 300	Х		-1 < X < 3
50		Х	-1 < X < 14

PT1000, KTY84, Ni1000 (Ni1000 DIN) Accuracy

Cable length (m)	3-wire	2-wire	Accuracy (°C)
≤ 300	Х		-1 < X < 1
150		Х	-1 < X < 5
50		Х	-1 < X < 3

Connecting Temperatue Sensor



Two-wire configuration Three-wire configuration



Two-wire configuration Three-wire configuration

OPT-BH board Parameter

Code	Parameter	Min	Max	Unit	Default	ID	Description
7.X.1.1	Sensor 1 type	0	6		0		0 = No Sensor 1 = PT100 2 = PT1000 3 = Ni1000 4 = KTY84 5 = 2xPT100 6 = 3xPT100
7.X.1.2	Sensor 2 type	0	6		0		See above
7.X.1.3	Sensor 3 type	0	6		0		See above

4. OPT-E9 Board (Dual Port Ethernet Option Board)

🖃 – 🔄 SIA II	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🖻 – 🥽 Main Menu	P 7.5.1.1	Comm. Protocol	2 / ProfiNet	1 / Modbus		0	3	
	P 7.5.1.2	Comm. Time-out	10	10	s	0	65535	
	S 7.5.1.3	Show to Appl. As	0 / Default	1		0	65535	
Image:	P 7.5.1.4.1	IP Mode	1 / Static IP	2 / DHCP		1	3	
😟 💼 M 3 Keypad Control	P 7.5.1.4.2	IP Part 1	192	192		1	223	
— 🥅 M 4 Active Faults	P 7.5.1.4.3	IP Part 2	168	168		0	255	
Contraction of Contraction	P 7.5.1.4.4	IP Part 3	1	0		0	255	
M 5 Fault History	P 7.5.1.4.5	IP Part 4	21	10		0	255	
🛨 – 🔜 M 6 System Menu	P 7.5.1.4.6	Subnet mask P1	255	255		0	255	
🖻 – 🔄 M 7 Expander boards	P 7.5.1.4.7	Subnet mask P2	255	255		0	255	
	P 7.5.1.4.8	Subnet mask P3	255	0		0	255	
	P 7.5.1.4.9	Subnet mask P4	0	0		0	255	
G 7.2 B:OPTA2	P 7.5.1.4.10	Default GW P1	192	192		0	255	
😟 – 🧰 G 7.3 C:OPTA5	P 7.5.1.4.11	Default GW P2	168	168		0	255	
😟 – 🧰 G 7.4 D:OPTD2	P 7.5.1.4.12	Default GW P3	1	0		0	255	
	P 7.5.1.4.13	Default GW P4	1	1		0	255	
	P 7.5.1.4.14	Speed/Duplex	1 / Autoneg.	1 / Autoneg.		1	5	
G 7.5.1 Parameters	P 7.5.1.4.15	IP Port Filter		0		0	65535	
P 7.5.1.1 Comm. Protocol	P 7.5.1.4.16	Drive PC Tool	?/	17		1	3	
P 7.5.1.2 Comm. Time-out	P 7.5.1.4.17	SW Link Failure	?/	07		1	2	
B C 7E 1 2 Chamba April As	P 7.5.1.5.1	EIP Output inst.	2/21	2 / 21		1	10	
S 7.5.1.3 Show to Appl. As	P 7.5.1.5.2	EIP Input inst.	2771	2771		1	10	
	P 7.5.1.5.3	EIP ProdCodeOffs				0	99	
⊡ — ☐ G 7.5.1.5 Ethernet/IP	P 7.5.1.6.1	ModbusUnitIdent	255	255		0	255	
🕀 🧰 6 7 5 1 6 Modbus	P 7.5.1.7.1	NUS Device ID	0	0		0	65535	
	P 7.5.1.8.1	SNIP Mode	1 / Disabled	1 / Disabled		1	5	
E G 7.5.1.7 Profinet	P 7.5.1.8.2	Server 1 IP P1	U	<u>U</u>		<u> </u>	223	
	P 7.5.1.8.3	Server LIP P2	U	0		0	255	
😟 – 🧰 G 7.5.2 Monitor	P 7.5.1.8.4	Server LIP P3	0	0		0	255	
	P 7.5.1.8.5	Server TIP P4	0	0		0	255	
	P 7.5.1.8.6	Server 2 IP P1	0	0		0	223	
	P 7.5.1.6.7	Server 2 IP P2	0	0		0	200	
	P 7.5.1.8.8	Server 2 IP P3	0	0		0	200	
	P 751010	Jerver Z IF F4	200	200		20	200	
	P 7.5.1.0.10	Time Offset H	200	200		30	60030	
	P 751912	Time Offset M	0	0		.13	10 E0	
	1 1.0.1.0.12	TIME Offset M	V	19	1	-00		

Index	Parameter	Default	Description	Index	Parameter	Default	Description
D7 v 1 1	Comm. Drotocol	1	Active protocol 선택	G7.x.1.5 Eth	nerNet/IP		
P7.X.1.1	Comm. Protocol		1/Modbus, 2/Profinet I/O, 3/EtherNet/IP)	P7.x.1.5.1	EIP Output inst.	2	EtherNet/IP Output assembly instance.
P7.x.1.2	Comm. Time-out	10	Communication timeout 시간 설정	P7.x.1.5.2	EIP Input inst.	2	EtherNet/IP Input assembly instance.
			OPT-Cx Emulation mode 선택	P7.x.1.5.3	EIP ProdCodeOffs	0	EtherNet/IP Product Code Offset
P7.x.1.3	Show to Appl.As	0	(only for OPT-EA Board) (0/Default.	G7.x.1.6 Mc	odbus		
			17225/OPTCI, 17232/OPTCP, 17233/OPTCQ)	P7.x.1.6.1	ModbusUnitIdent	255	Modbus Unit Identifier.
G7.x.1.4 IP S	Settings			$C7 \times 17$ Dro	finat		Used only with Modbus UDP
P7.x.1.4.1	IP Mode	2	IP Address Mode 설정 (1/Static IP, 2/DHCP, 3/DCP)	G7.X.1.7 PIC			Name of Station device identification
P7 x 1 4 2	IP Part 1	192	(1/Static IF, 2/DFICF, S/DCF)	P7.x.1.7.1	NOS Device ID	0	number
P7 x 1 4 3	IP Part 2	168		G7.x.1.8 SN	ТР		
P7 x 1 4 4	IP Part 3	0	IP Address 설정 (0255)	57 1 0 1		1	SNTP Mode
P7 x 1 4 5	IP Part 4	10	P7.x.1.8.1 SNTP Mode		SNTPMODE	I	(U/disable, 2/Poll, 3/Listen only 4/Poll fault, 5/Listen only fault)
P7 x 1 4 6	Subnet mask P1	255		P7.x.1.8.2	Server 1 IP P1	0	
P7 x 1 4 7	Subnet mask P2	255		P7.x.1.8.3	Server 1 IP P2	0	
P7 x 1 4 8	Subnet mask P3	0	Subnet mask 설정(0255)	P7.x.1.8.4	Server 1 IP P3	0	SNTP Server 1 IP address
P7.x.1.4.9	Subnet mask P4	0		P7.x.1.8.5	Server 1 IP P4	0	
P7.x.1.4.10	Default GW P1	192		P7.x.1.8.6	Server 2 IP P1	0	
P7.x.1.4.11	Default GW P2	168		P7.x.1.8.7	Server 2 IP P2	0	
P7.x.1.4.12	Default GW P3	0	Default Gateway 설정(0255)	P7.x.1.8.8	Server 2 IP P3	0	SINTP Server 2 IP address
P7.x.1.4.13	Default GW P4	1		P7.x.1.8.9	Server 2 IP P4	0	
P7.x.1.4.14	Speed/Duplex	1	Ethernet link speed/duplex 선택 (1/Autoneg. 2/10M HD, 3/10M FD,	P7.x.1.8.10	Time Interval	200	Time interval in seconds for time information polling and receiving
			4/100M HD, 5/100M FD)	P7.x.1.8.11	Time Offset H	0	Time offset Hours (-1315)
P7.x.1.4.15	IP Port Filter	0	IP Port Filter.(Bit 마스크 선택)	P7.x.1.8.12	Time Offset M	0	Time offset Minutes(-5959)
P7.x.1.4.16	Drive PC Tool	1	NCDrive사용시 "1"설정	P7 x 1 8 13	SNTP Port	123	SNTP server of client port depending on
P7.x.1.4.17	SW Link Failure	0		17.7.1.0.15		125	SNTP mode

Technical Data

Technica	l item or function	Technical data	
General	Board name	OPT-E9	
Ethernet	Interface	Two RJ-45 connectors	
connections	Transfer cable	STP CAT5e	
	Speed	10 / 100 Mb	
Communications	Duplex	half / full	
	Default IP-address	By default the board is in DHCP mode	
Protocol	Modbus TCP, Modbus UI	DP, Profinet I/O, EtherNet/IP	
	Ambient operating temp.	-10°C50° C	
	Storing temperature	-40°C70°C	
Environment	Humidity	<95%, no condensation allowed	
	Altitude	Maximum 1000 m	
	Vibration	0.5 G at 9200 Hz	
Safety	Fulfills EN 50178 standar	rd	

※ OPT-E9 Board는 하나의 MAC 및 IP address만 가지므로, 네트워크에서 단일장치로 표시된다.

■ LED Indication on OPT-E9 Boards

1

2



ED	comb	oinatio	on Description	
RN	ER	BS	No Power. All LED Off	
RN	ER	BS	Option board is firmware 손상 또	⊨ software missing
RN	ER	BS	Option board is failure and not o	peration
RN	ER	BS	Option board is operation	
RN	ER	BS	Protocol is Ready for communica	ation
RN	ER	BS	Protocol is communication	
RN	ER	BS	Protocol communication fault	
RN	ER	BS	Protocol is communication with a	active fault
RN	ER	BS	Duplicate IP address detected	
RN	ER	BS	PROFINET only! In node flashing	test
RN	ER	BS	Option board detects H/W failur non-recoverable fault situation	e or
			RN LED blinking On BS LE	ED steady On

■ Drive Node Name 및 ProfiNet IO의 Station Name설정 방법

① NCIPConfig Tool 시용

- VACON® NCIPConfig 실행
- Select *Configuration ⇒Scan* 선택 후, 좌측 tree 구조에 연결된 device가 표시될 때 까지 기다린다.
- 해당 Device를 선택한 후, Node Name 입력(PLC의 Node Name과 동일 필수), Protocol 설정, IP 설정, IP mode 설정 <u>※ ProfiNet IO를 사용하는 경우 Protol settings 〉 Profinet IO 〉 "Name Of Station"을 PLC의 Station Name과 동일하게 입력</u>
- 해당 Device를 선택한 후, *Configuration ⇒Configure* 선택 : 올바르게 Configuration이 완성되면 "Condition=Ok"로 표시된다.
- 해당 Device에 대한 Ping Test : 해당 Device를 선택한 후, *Configuration ⇒Ping Targets* 선택 (Ping Test결과 정상이면 "Condition=Pong"로 표시

VACON NCIPConfig - Untitled - Plant													- 0	×
File Edit Configuration Software View	Hel	р												
🗅 🗳 🖬 😻 🗟 🕏 📲 🕌 🦹														
🛛 🗀 Plant	^	Node	Mac	IP	IP mode	Subnet	Gateway	Sp	Expan	Drive	Software	Driv	VCN	Cond
BR34		BR34	00-21-9	192.168.1.30	Static IP	255.25	0.0.0.0		01763	V0000	FW019	stop		
Protocol settings Active Protocol: Profinet ID Bernet Protocol: Protoco	r. 🗸													

② NCDrive Tool 사용

- Keypad 또는 Serial Cable을 사용하여 "G7.x.1 OPTE9 Parameters"에서 Protocol 설정, IP 설정, IP Mode 설 📭
- VACON® NCDrive 실행
- NCDrive 실행 후 *Tools ⇒Options ⇒Communication ⇒Connect using=Ethernet*로 설정 후 Drive Select 선택
- 해당 Device를 선택(IP address 확인) 후, "*Set Drive Name*" 버튼 선택하여 Drive Node Name 입력

VACON NCDrive				_	
File Edit View Drive Tools	Window Help				
	C ON-LINE	OFF-LINE			∎€₿
🖏 Select the active drive		×			
Select the active drive to parametrize and clicking the Set Active Drive but Drives:	and operate by selectin on. Set Active Drive Set Drive Details:	ng the node Drive <u>N</u> ame	Give Drive Name Give Drive Name		X OK Cancel
BN 33	SerialNumber: V00002 Drive status: stop	681197	BR33		

■ OPT-E9 Board를 사용한 Fieldbus 통신 Interface 예)

1 Profinet I/O

- PLC에 Drive용 GSDML파일(OPTE9 board Profinet I/O용 GSDML파일)을 설치한다. (GSDML-V2.34-VACON-OPTE9-20200403.xml)
- 이 파일은 <u>www.danfoss.com</u> 에서 다운로드하여 사용한다.
- PLC에서 Profinet IO Module ⇒ Bypass ⇒ Vendor 4 + 8 PD 를 선택한다.
- NCIPConfig Tool을 사용하여 Station Name을 설정한다.
- Drive에서 위 PLC 설정에 맞도록 설정한다.
- . NCIPConfig Tool을 사용하여,
- 해당 Drive〉 Protocol settings 〉 Profinet IO 〉 "Name Of Station"을 PLC와 동일하게 입력 . G2.7 Fieldbus를 설정한다.
 - P2.7.17 ControlSlotSel.=5 (Slot E)
- . P7.x.1.1 Comm. Protocol = 2/Profinet

		Word	PLC		Drive			
PLC⇒Drive	W0		Control Word	1ain Control Word				
(Control Word)	W1		DC Volt. Reference	FB	BDC Volt. Ref			
	W2~	-W9	Process Data 1~8 Out	FB	B Data IN 1~8 Sel.			
	사용	예)	Process Data					
	W2	PD 1 IN	0					
	W3	PD 2 IN	Aux Control Word (ID116	1)				
	W4	PD 3 IN	0					
	W5	PD 4 IN	0					
	W6	PD 5 IN	0					
	W7	PD 6 IN	0					
	W8	PD 7 IN	0					
	W9	PD 8 IN	0					
Drive⇒PLC	WO		Status Word	Ma	ain Status Word			
(Status Word)	W1		DC Volt. Actual	DC	C Voltage			
	W2~	-W8	Process Data 1~8 In	FB	B Data Out 1~8 Sel.			
	사용	예)	Process Data					
	W2	PD 1 OUT	Total Current (ID1104)					
	W3	PD 2 OUT	Warning Word 1 (ID1174))				
	W4	PD 3 OUT	Fault Word 1 (ID1172)		※ 다이 미 Scalo 우			
	W5	PD 4 OUT	Fault Word 2 (ID1173)		Monitoring Value			
	W6	PD 5 OUT	DIN Status 1 (ID56)		차조			
	W7	PD 6 OUT	DIN Status 2 (ID57)					
	W8	PD 7 OUT	Active Power (ID1151)					
	W9	PD 8 OUT	Supply Voltage (ID1107)					

② Modbus TCP

- PLC에서 Modbus TCP Slave를 설치한다.
 - . Access type : Read/Write Multiple Registers (Function Code 23)
- . READ Register Offset = 2101
- READ Register Length = 10
- . WRITE Register Offset = 2000 Write Register Length = 10
- Drive에서 의 DI C 서것에 마드로 서것:
- Drive에서 위 PLC 설정에 맞도록 설정한다.
 - . G2.7 Fieldbus를 설정한다.
 - P2.7.17 ControlSlotSel.= 5 (Slot E)
 - . P7.x.1.1 Comm. Protocol = 1/Modbus

	Word	PLC	Drive		
PLC⇒Drive	WO	Out : Address 2000	Main Control Word		
(Control Word)	W1	N1 Out : Address 2001 사			
	W2	Out : Address 2002	FB DC Volt. Ref		
	W3~W9	Out : Address 2003~2009	FB Data IN 1~7 Sel.		
	사용 예)	Process Data			
	W3 PD 1 IN	0			
	W4 PD 2 IN	Aux Control Word (ID1161)			
	W5 PD 3 IN	0			
	W6 PD 4 IN	0			
	W7 PD 5 IN	0			
	W8 PD 6 IN	0			
	W9 PD 7 IN	0			
Drive⇒PLC	WO	In : Address 2101	Main Status Word		
(Status Word)	W1	In : Address 2102	DC Voltage		
	W2~W8	In : Address 2103~2110	FB Data Out 1~8 Sel.		
	사용 예)	Process Data			
	W2 PD1OUT	Total Current (ID1104)			
	W3 PD 2 OUT	Warning Word 1 (ID1174)			
	W4 PD3OUT	Fault Word 1 (ID1172)			
	W5 PD4OUT	Fault Word 2 (ID1173)	- Monitoring Value		
	W6 PD 5 OUT	DIN Status 1 (ID56)	[·] [·] [·] [·]		
	W7 PD6OUT	DIN Status 2 (ID57)			
	W8 PD7OUT	Active Power (ID1151)			
	W9 PD8OUT	Supply Voltage (ID1107)			

5. Monitoring Values

Monitoring Value는 Keypad 및 NCDrive의 Monitoring Window에서 Monitoring되는 Monitoring Parameter이며 Parameter 및 Signal의 Actual값, 상태 값, 측정 값 등을 확인할 수 있다.

5.1 Monitoring Values 1

Code	Parameter	Unit	Form	FB Scale	ID	Description	
V1.1.1	DC Voltage	V	#	x1	1108	DC Link voltage 측정값	
V1.1.2	DC Voltage Reference	%	#.##	x100	1200	DC Voltage Reference 값(1.35 * Supply voltage에 대한 Boosting % 값)	
V1.1.3	Total Current	А	7.6 상사	네 <i>1) 참조</i>	1104	Total Current	
V1.1.4	Active Current	%	#.#	x10	1125	정격 Line 전류에 대한 Active Current % (〉0:AC→DC Current, 〈0:DC→AC Current)	
V1.1.5	Reactive Current	%	#.#	x10	1157	정격 Line 전류에 대한 Reactive Current % (〉0 : 유도성 전류, 〈0 : 용량성 전류)	
V1.1.6	Active Power	kW	#.#	x10	1511	> 0 : AC→DC Active Power, < 0 : DC→AC Active Power	
V1.1.7	Power %	%	#.#	x10	5	Rated Power에 대한 Power % (〉0:AC→DC Power, 〈 0:DC→AC Power)	
V1.1.8	Status Word				43	7.6 상세 2) 참조	
V1.1.9	Supply Frequency	Hz	#.##	x100	1101	전원 주파수, 부호는 상의 순서(phase order)를 표시, Switching시 측정됨	
V1.1.10	Supply Voltage	V	#.#	x10	1107	입력 AC Line Voltage(rms), Switching시 측정됨	
V1.1.11	Line Frequency D7	Hz	#.##	x100	1654	OPT-D7 board로 측정한 Line 주파수	
V1.1.12	Line Voltage D7	V	#	x1	1650	OPT-D7 board로 측정한 Line Voltage	
V1.1.13	D7 Synch. Error		#	x1	1659	OPT-D7에 의해 측정된 값과 비교된 위상차 (-3072~+3071 = -180deg~+180deg)	

5.2 Monitoring Values 2

Code	Parameter	Unit	Form	FB Scale	ID	Description
V1.2.1	Unit Temperature	°C	#	x1	1109	Heat sink 온도
V1.2.2	Current	А	7.6 상사	7.6 상세 1) 참조		Filtering 되지 않은 전류 값
V1.2.3	DC Voltage	V	#	x1	44	Filtering 되지 않은 DC Voltage
V1.2.4	Operation Hours	Н	#.##	x100	1856	운전 시간
V1.2.5	Reactive Current Reference	%	#.#	x10	1389	Reactive Current Reference (Rated Current의 %)
V1.2.6	Line Voltage THD	%	#.##	x100	1670	입력 전원전압의 THD

5.3 Fieldbus Monitoring Values

Code	Parameter	Unit	Form	FB Scale	ID	Description
V1.3.1	Main Control Word				1160	Fieldbus 사용시 Control Word(상위 시스템에서 입력되는 신호), <i>7.6 상세 3) 참조</i>
V1.3.2	Main Status Word				1162	Fieldbus 사용시 Status Word(상위 시스템으로 출력되는 신호), 7.6 상세 4) 참조
V1.3.3	Fault Word 1				1172	7.6 상세 5) 참조
V1.3.4	Fault Word 2				1173	7.6 상세 6) 참조
V1.3.5	Warning Word 1				1174	Alarm word 1, <i>7.6 상세 7) 참조</i>
V1.3.6	Warning				74	Last active warning code
V1.3.7	Fault History				37	Last active fault code
V1.3.8	Aux Control Word 1				1161	7.6 상세 8) 참조
V1.3.9	Aux Status Word				1163	-

5.4 IO Monitoring Values

Code	Parameter	Unit	Form	FB Scale	ID	Description
V1.4.1	DIN1, DIN2, DIN3				15	Digital Input (DIN1~3) 의상태값 (sum)
V1.4.2	DIN4, DIN5, DIN6				16	Digital Input (DIN4~6) 의상태값 (sum)
V1.4.3	DIN Status 1				56	てんかり むる
V1.4.4	DIN Status 2				57	
V1.4.5	Analogue Input 1	%	#.##	x100	13	0% = 0mA/0V = 100% = -10V 100% = 20mA/10V
V1.4.6	Analogue Input 2	%	#.##	x100	14	0% - 0MA/0V, -100%10V, 100% - 20MA/10V
V1.4.7	Analogue Out 1	%	#.##	x100	26	0% = 0mA/0V, 100% = 20mA/10V
V1.4.8	PT-100 Temp. 1	°C	#.#	x10	50	
V1.4.9	PT-100 Temp. 2	°C	#.#	x10	51	
V1.4.10	PT-100 Temp. 3	°C	#.#	x10	52	
V1.4.11	DO1, RO1, RO2				17	Digital Output 및 Relay Out 1 & 2 의 상태 값 (sum)

5.5 Unit Monitoring Values

Code	Parameter	Unit	Form	FB Scale	ID	Description
V1.5.1	Unit Nominal Voltage	V	#	x1	1117	Unit Rated AC Voltage
V1.5.2	Unit Nominal Current	A				Unit Rated Current(Unit I _H Current)
V1.5.3	U Phase Current	A		1 ()		U Phase rms Current
V1.5.4	V Phase Current	Α	3/11/	82	1150	V Phase rms Current
V1.5.5	W Phase Current	A				W Phase rms Current 44

5.6 상세

1) Current [Unit size dependent A] ID 3

Current scaling in different size of units Note : FB Data OUT 에서 항상 10 진수로 Scaling 된다.

Voltage	Size	Format	FB Scale
	NX0001 - NX0011	0.01A	×100
208 - 240 Vac	NX0012 - NX0420	0.1A	×10
	NX0530	1A	x1
380 - 500 Vac	NX0003 - NX0007	0.01A	×100
	NX0009 - NX0300	0.1A	x10
	NX0385 - NX2643	1A	×1
	NX0004 - NX0013	0.01A	×100
525 - 690 Vac	NX0018 - NX0261	0.1A	×10
	NX0325 - NX1500	1A	x1

2) V1.1.8 Status Word (Application) ID 43

	Application	Status Word ID 43
	FALSE	TRUE
b0		
b1	Not in Ready state	Ready
b2	Not Running	Running
b3	No Fault	Fault
b4	Positive frequency	Negative frequency
b5	No Fault	Fault
b6	Run Disabled	Run Enable
b7	No Warning	Warning
b8		Charging Switch Closed (internal)
b9		Main Contactor Control (DO Final)
b10		Main Contactor Feedback
b11		
b12	No Run Request	Run Request
b13	Motoring Side	Generating Side
b14		F1, F31, F41 active
b15		

[™] F1 ∶ Over current Fault

F31 : IGBT Temperature Fault

F41 : IGBT Temperature Fault

3) V1.3.1 Main Control Word (Fieldbus) ID 1160

Bit	Signal		[Description				
0	DC charge Contactor Close	0=No actio	n , 1=Close	è				
1	Not Coasting Stop(OFF2)	0=Coasting 1=Not Coas	g Stop sting Stop					
2	-	Reserved						
3	Run	0=Stop Cor	nmand, 1=	Start Com	mand			
4	-	Reserved						
5	-	Reserved						
6	-	Reserved						
7	Fault Reset	0→1 Fault I	Reset					
0	Sat DC Valtage Ref 1	※ Aux Control Word B12 = On인 경우						
0	Set DC Voltage Rei T	DC Ref	110.00%	115.00%	120.00%	125.00%		
0	Sat DC Valtage Ref 2	B08 (Ref1)	0	1	0	1		
9	Set DC Voltage Rei Z	B09(Ref2)	0	0	1	1		
10	Fieldbus Control	0=Filedbus	Mode 제어	Off, 1=Fie	ldbus Mod	e 제어 On		
11	Watchdog							
12	-	Spare						
13	-	Spare						
14	_	spare						
15	_	spare						

Main Control Word (in DeviceNet)

Bit	Signal	Description
0	Run	0=Stop Command, 1=Start Command
1		
2	Fault Reset	0→1 Fault Reset
3		
4		
5	Fieldbus Control	0=no Fieldbus 제어 Off, 1=Fieldbus 제어 On
6		
7		
8		
9		
10		
11		
12		
13		
14		
15		

4) V1.3.2 Main Status Word ID 1162

Bit	Signal	Description
B0 Ready On		0 = Not Ready to Switch On
		1 = Ready to Main Contactor ON
B1	Ready Run	0 = Not Ready to Run
		1 = Ready and Main Contactor is ON
B2	Running	1 = Drive in Run State (Modulating)
B3	Fault	0 = No active Fault, 1 = Fault is active
B4	OFF2 Status	1 = Run Enabled. Drive can be started
B5	-	Reserved
B6	-	Reserved
B7	Warning	0 = No active Warnings, 1 = Warning active
B8	At Reference	1 = DC Volt. Ref =Act DC Volt.
PO	Fieldburg Control Active	Drive의 Control Place 상태
09	Tielabus Control Active	0 = Not Fieldbus control, 1 = Fieldbus control
B10	Above Limit	1 = DC Voltage ≥ P2.5.4.1 DCVoltSuperv Lim
B11	-	
B12	-	
B13	_	
B14	-	
B15	Watchdog	Main Control Word의 Bit 11

5) V1.3.3 Fault Word 1 ID 1172

Bit	Signal
BO	F1 Over Current
B1	F2 Over Voltage
B2	F9 Under Voltage
B3	-
B4	F3 Earth Fault
B5	-
B6	F14 Unit Over Temperature
B7	F59(PT100 Temp.), F56, F71(LCL Temp.) Over Temperature
B8	F11 Input Phase Loss
B9	-
B10	F37, F38, F39, F40, F44, F45 Device Fault
B11	-
B12	-
B13	-
B14	-
B15	-

6) V1.3.4 Fault Word 2 ID 1173

Bit	Signal
BO	-
B1	F5 ChargingSwitch Fault
B2	-
B3	F4, F7 Drive Hardware Fault
B4	F13 Under Temperature
B5	F22 EPROM or Checksum fault
B6	F51 External fault
B7	-
B8	F25 Internal Communication
B9	F31, F41 IGBT Temperature
B10	-
B11	F32, F70 Cooling fan
B12	F35 Application fault
B13	F33, F36, F8, F26 Drive Internal fault
B14	F64 Main Switch Open
B15	-

7) V1.3.5 Warning Word 1 ID 1174

Bit	Signal
BO	-
B1	Temperature protection (W29:Thermistor, W56:PT100, W71:LCL over Temp.)
B2	-
B3	W11 Supply Phase Warning
B4	-
B5	-
B6	-
B7	W14 Drive over temperature
B8	-
B9	-
B10	Fan Warning (W32:Fan Cooling, W70:LCL Fan monitor warning)
B11	-
B12	-
B13	-
B14	-
B15	-

8) Aux Control Word ID 1161

	Aux	Control Word ID 1161
	Function	Comment
b0	-	
b1	-	
b2	-	
b3	-	
b4	-	
b5	-	
b6	-	
b7	-	
b8	-	
b9	-	
b10	-	
b11	-	
b12	Enable DC Level control from Main Control Word	0 = DC Voltage Level control from Fieldbus Data 1 = DC Voltage Level control from MCW (B8,B9)
b13	DO control	Can be connected to digital output with parameter in G2.4.1
b14	-	
b15	-	

9) V1.4.4 DIN Status 1 ID 56 V1.4.4 DIN Status 2 ID 57

Bit	DIN Status Word 1	DIN Status Word 2
BO	DIN : A.1	DIN : C.5
B1	DIN: A.2	DIN : C.6
B2	DIN: A.3	DIN: D.1
B3	DIN: A.4	DIN: D.2
B4	DIN : A.5	DIN:D.3
B5	DIN : A.6	DIN:D.4
B6	DIN: B.1	DIN: D.5
B7	DIN: B.2	DIN:D.6
B8	DIN : B.3	DIN:E.1
B9	DIN: B.4	DIN: E.2
B10	DIN : B.5	DIN : E.3
B11	DIN : B.6	DIN : E.4
B12	DIN:C.1	DIN : E.5
B13	DIN:C.2	DIN : E.6
B14	DIN:C.3	
B15	DIN : C.4	

IV. Parameter 설명

1. Basic Parameter 설정

AFE 입력 전원 및 AFE 병렬 구성에 대한 기본정보를 설정합니다.

🖃 🚔 AFE-I	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🖻 🔄 Main Menu	P 2.1.1	RatedLineVoltage	380	0	V	342	1000	1201
🖶 🥽 M 1 Monitor	P 2.1.2	RatedLineCurrent	4.30	IH Value	A	0.00	6.20	113
	P 2.1.3	RatedLinePower	3.0	0	k₩	0.0	3270.0	116
E- 🔄 M 2 Parameters	P 2.1.4	Parallel AFE	1/Yes	0/No		0	1	1501
E G 2.1 BASIC PARAMETERS					-			
🕀 🧰 G 2.2 REF HANDLING								
😟 💼 G 2.4 OUTPUT SIGNALS								
😟 – 🧰 G 2.5 LIMIT SETTINGS								
🗷 💼 G 2.6 DRIVE CONTROL								
😟 – 🧰 G 2.7 FIELDBUS								
🕀 – 🧰 G 2.9 AUTO RESET								
⊕- 📄 G 2.10 ID FUNCTIONS								

	Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
Drive의 입력전원 설정					
	P2.1.1	Rated Line Voltage	1201	V	AFE 입력 전원의 Nominal Voltage 입력
	P2.1.2	Rated Line Current	113	Α	AFE 입력의 LCL 또는 전원측 변압기의 정격 전류 용량
	P2.1.3	Rated Line Power	116	kW	입력 전원의 정격 용량(NOTE:Parallel AFE 구성 고려)
A	FE 병렬 구	 성 여부	:		
	P2.1.4	Parallel AFE	1501		0 = Single AFE(단일 구성인 경우) 1 = Parallel AFE(병렬 구성인 경우), DC Drooping이 0%인 경우 Parallel AFE 설정시 4%로 자동 설정된다.

2. Reference Handling 설정

Digital Input 및 Analog Input 관련 기본정보를 설정합니다.



〈 DC Voltage Reference Chain 〉

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.2.1	DC Voltage Reference	1462	%	Nominal DC Voltage의 백분율(%)로 DC Voltage Reference 설정 - Nominal DC Voltage = 1.35 * P2.1.1 RatedLineVoltage - 최대 설정값 : 500V급 130%, 600V급 115% - NOTE : DC-Link전압이 500V급은 800V, 600V급 은 1100V를 초과하지 않아야 한다.
P2.2.2	DC Drooping	620	%	Parallel AFE구성시, 각 AFE의 Current Balancing을 위해 설정 - DC Voltage Reference Drooping량은 Active Current의 %로 설정된다. - P2.1.4 Parallel AFE=0/No & P2.2.2 DC Drooping=0% 상태에서 P2.1.4 Parallel AFE=1/Yes로 설정하면, P2.2.2 DC Drooping=4%로 자동 설정된다.
P2.2.3	Reactive Current Ref' Select	1384		Reactive Current Reference의 Source를 선택 0 = Panel (P2.2.4 Reactive CurrRef), 1 = Analog Input 1, 2 = Analog Input 2 - Analog Input을 사용하는 경우, -10V~10V(-100%~100%)를 사용하는 것이 좋다.
P2.2.4	Reactive Current Reference	1459	%	Reactive Current (무효전류)의 Reference값을 V1.5.2 AFE Unit Nominal Current의 백분율(%)로 설정 - Positive Value : Inductive Current (유도성 전류), Negative Value : Capacitive Current (용량성 전류) - 관련 Parameter : P2.2.3 ReactCurrRef Sel

3. Input Signals 설정

Digital Input 및 Analog Input 관련 기본정보를 설정합니다.

🖂 🔄 AFE-I	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🖻 – 🔄 Main Menu	P 2.3.1.1	Run Request	1 / DIN1	1 / DIN1		0	6	1206
🖽 🥽 M 1 Monitor	P 2.3.1.2	Open Contactor	0 / Not Used	0 / Not Used		0	12	1508
	P 2.3.1.3	LCL Temp. X52	0 / Not Used	0 / Not Used		0	12	1179
🖃 🔄 M 2 Parameters	P 2.3.1.4	Main Cont Ack	4 / DIN4	4 / DIN4		0	6	1453
🗄 – 🧰 G 2.1 BASIC PARAMETERS	P 2.3.1.5	LCL FanMon (×51)	0 / Not Used	0 / Not Used		0	12	1178
E G 2 2 BEE HANDLING	P 2.3.1.6	Fault Reset	6 / DIN6	6 / DIN6		0	6	1208
	P 2.3.1.7	External Fault	0 / Not Used	0 / Not Used		0	12	1214
E- CI 2.3 INPUT SIGNALS	P 2.3.1.8	Run Enable	57 DIN5	0 / Not Used		0	6	1212
😟 💼 G 2.3.1 DIGITAL INPUTS	P 2.3.1.9	Cooling Monitor	0 / Not Used	0 / Not Used		0	6	750
🕀 🧰 6.2.3.2 ANALOG INPUTS	P 2.3.1.10	LCL Temp. X51	0 / Not Used	0 / Not Used		0	12	1180
	P 2.3.2.1	Al1 Minimum	0 / 0V/0mA	0 / 0V/0mA		0	1	1227
G 2.4 UUTPUT SIGNALS	P 2.3.2.2	Al1 Filter time	1.00	1.00	s	0.00	10.00	1228
E − C C 2.5 LIMIT SETTINGS	P 2.3.2.3	AI2 Minimum	0 / 0V/0mA	0 / 0V/0mA		0	1	1231
	P 2.3.2.4	AI2 Filter time	1.00	1.00	s	0.00	10.00	1232

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.3.1.1	Run Request	1206		Run Request 신호로 사용되는 Input 선택 (0=Not used, 1=DIN1, 2=DIN2, 3=DIN3, 4=DIN4, 5=DIN5, 6=DIN6)
P2.3.1.2	Open Contactor (Forced Open)	1508		Main Contactor 강제 Open 신호로 사용되는 Input 선택 (N.C) - 동작시 Main Contactor Open 및 Switching (Modulation) Stop - 이 신호에 의해 강제 Open한 경우: DC Voltage가 완전 방전된 후, 이 신호 On 상태에서 Pre-Charge 및 Switching이 실시 - 0=Not used, 1=DIN1, 2=DIN2, 3=DIN3, 4=DIN4, 5=DIN5, 6=DIN6 7=DIN1(inv), 8=DIN2(inv), 9=DIN3(inv), 10=DIN4(inv), 11=DIN5(inv), 12=DIN6(inv)
P2.3.1.3	LCL Temp. monitoring (X52)	1179		LCL Filter의 온도 신호(X52)의 상태 Monitoring(N.O) - LCL Filter에 내장형 DC/DC Power Supply를 사용하지 않는 경우, 이 신호는 "X52"로 표시된다. - 0=Not used, 1=DIN1, 2=DIN2, 3=DIN3, 4=DIN4, 5=DIN5, 6=DIN6 7=DIN1(inv), 8=DIN2(inv), 9=DIN3(inv), 10=DIN4(inv), 11=DIN5(inv), 12=DIN6(inv)
P2.3.1.4	Main Contactor Ack.	1453		AFE Unit의 Main Contactor의 상태 Monitoring (N.C) (0=Not used, 1=DIN1, 2=DIN2, 3=DIN3, 4=DIN4, 5=DIN5, 6=DIN6) - Feedback signal이 설정된 시간(P2.8.1.8 mcont FaultDelay) 이내에 Control Signal과 일치하지 않으면 "F64 MCC State Fault"가 발생되며, Feedback signal이 입력될 때 까지 Start되지 않는다. - 0/Not used로 설정할 경우, Start하기 전에 Command On 후 3초 지연시간 발생된다.
P2.3.1.5	LCL Fan monitoring (X51)	1178		LCL Filter의 Cooling Fan 상태 Monitoring(N.O) - 동작시 LCL Fan동작 Stop되고, LCL 온도가 Warning Level에 도달하면 Warning처리 된다. - NOTE: LCL Filter에서 X51 용도 확인 필요 (LCL Fan Monitoring 또는 LCL Temp Monitoring) - 0=Not used, 1=DIN1, 2=DIN2, 3=DIN3, 4=DIN4, 5=DIN5, 6=DIN6 7=DIN1(inv), 8=DIN2(inv), 9=DIN3(inv), 10=DIN4(inv), 11=DIN5(inv), 12=DIN6(inv) 51

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.3.1.6	Fault Reset	1208		AFE Unit의 Fault Reset 신호 (0=Not used, 1=DIN1, 2=DIN2, 3=DIN3, 4=DIN4, 5=DIN5, 6=DIN6)
P2.3.1.7	External Fault	1214		External Fault신호 Monitoring(N.O) - 0=Not used, 1=DIN1, 2=DIN2, 3=DIN3, 4=DIN4, 5=DIN5, 6=DIN6 7=DIN1(inv), 8=DIN2(inv), 9=DIN3(inv), 10=DIN4(inv), 11=DIN5(inv), 12=DIN6(inv)
P2.3.1.8	Run Enable	1212		Run Enable 신호 선택 (0=Not used, 1=DIN1, 2=DIN2, 3=DIN3, 4=DIN4, 5=DIN5, 6=DIN6) - AFE Unit이 Ready 상태가 되기 위해서는 Ready 조건이고, Run Enable이 On상태이어야 된다.
P2.3.1.9	Cooling Monitor	750		Cooling unit에서 입력되는 OK신호(N.C) (0=Not used, 1=DIN1, 2=DIN2, 3=DIN3, 4=DIN4, 5=DIN5, 6=DIN6)
P2.3.1.10	LCL Temp. Monitoring (X51)	1180		LCL Filter의 Over Temp.신호(X51) 상태 Monitoring(N.O) - LCL Filter에 내장형 DC/DC Power Supply를 사용하지 않는 경우, 이 신호는 "X51"로 표시된다. - NOTE: LCL Filter에서 X51 용도 확인 필요 (LCL Fan Monitoring 또는 LCL Temp Monitoring) - 0=Not used, 1=DIN1, 2=DIN2, 3=DIN3, 4=DIN4, 5=DIN5, 6=DIN6 7=DIN1(inv), 8=DIN2(inv), 9=DIN3(inv), 10=DIN4(inv), 11=DIN5(inv), 12=DIN6(inv)
P2.3.2.1	Analog Input 1 Minimum	1227		Al1의 최소전압 또는 최소전류 Level 설정 (0 = 0V/0mA, 1= 2V/4mA)
P2.3.2.2	Analog Input 1 Filter Time	1228	S	Al1에 사용할 Filter time 설정 (0.01sec ~ 10.00sec)
P2.3.2.3	Analog Input 2 Minimum	1231		AI2의 최소전압 또는 최소전류 Level 설정(0 = 0V/0mA, 1= 2V/4mA)
P2.3.2.4	Analog Input 2 Filter Time	1232	s	AI2에 사용할 Filter time 설정 (0.01sec ~ 10.00sec)

4. Output Signals 설정

Digital Output 및 Analog Output 관련 기본정보를 설정합니다.

🖃 🚔 AFE-I	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🖻 – 🔄 Main Menu	P 2.4.1.1	D01	1 / Ready	9 / RdyWarnBlink		0	11	1216
🖄 🗀 M 1 Manitar	P 2.4.1.2	D02 (R01)	2 / Running	2 / Running		0	11	1217
	P 2.4.1.3	D03 (R02) MCC	0 / MContControl	0 / MContControl		0	0	1218
🖃 🔄 M 2 Parameters	P 2.4.2.1	A01 Signal ID	1104	0		0	2000	1233
	P 2.4.2.2	A01 Offset	0 / 0V/0mA	0 / 0V/0mA		0	1	1234
H- 👝 G 2 2 BEE HANDLING	P 2.4.2.3	A01 Filter	0.02	10.00	s	0.02	10.00	1235
	P 2.4.2.4	A01 Max. Value	430	1500		-30000	30000	1236
E G 2.3 INPUT SIGNALS	P 2.4.2.5	A01 Min. Value	0	0		-30000	30000	1237
🖻 🔄 G 2.4 OUTPUT SIGNALS								
😟 📄 G 2.4.1 DIG OUT SIGNALS								
😟 – 🧰 G 2.4.2 ANALOG OUTPUT 1								
😟 🛅 G 2.5 LIMIT SETTINGS								

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.4.1.1	DO1 function	1216		DO1에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)
P2.4.1.2	DO2(RO1) function	1217		DO2(RO1)에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)
P2.4.1.3	DO3(RO2) MCC function	1218		Main Contactor를 Control하는 신호. Default로 function 변경 불가
P2.4.1.4	DO4	1385		DO4에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)
P2.4.1.5	DO5	1386		DO5에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)
P2.4.1.6	DO6	1390		DO6에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)
P2.4.1.7	D07	139		DO7에 사용할 Signal 선택(1) DO function 참조)
P2.4.1.8	DO8	1395		DO8에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)
P2.4.1.9	DO9	1396		DO9에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)
P2.4.1.10	DO10	1423		DO10에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)
P2.4.1.11	DO11	1427		DO11에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)
P2.4.1.12	DO12	1428		DO12에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)
P2.4.1.13	DO13	1429		DO13에 사용할 Signal 선택 (1) DO function 참조)

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.4.2.1	AO1 Signal ID	1233		AO1으로 출력한 ID no. 설정
P2.4.2.2	AO1 Offset	1234		AO1의 Minimum값 설정 (0 = 0V/0mA, 1 = 2V/4mA)
P2.4.2.3	AO1 Filter	1235	s	AO1의 Filter time 설정
P2.4.2.4	AO1 Max. Value	1236		AO1으로 출력되는 신호(ID no.)의 10V/20mA에 해당하는 최대값 (FB Scale의 값으로 설정)
P2.4.2.5	AO1 Min. Value	1237		AO1으로 출력되는 신호(ID no.)의 0V/0mA 또는 2V/4mA에 해당하는 최소값 (FB Scale의 값으로 설정)

1) DO function

- 0 / Ctrl From FB : Auxiliary Control Word bit 13
- 1 / Ready
- 2 / Running
- -3/Fault
- 4 / No Fault
- 5 / Warning
- 6 / At Reference
- 7 / Regen Active : AFE가 회생 Power 동작 상태
- 8 / Charge DC : DC Charging할 때 사용하는 Bit
 - "Run Enable" function이 동작 중 일 때만 사용가능
- "Run Enable"이 ON상태 & No Fault 상태에서, Start Command의 Rising Edge
- 신호를 감지하여 DC를 Charging
- Charging이 완료되면, Drive는 Run상태로 된다.
- -9/Ready/Warning(blink)
- 10 / TempWarning : Drive over temp 또는 Fan not working
- 11 / DCAboveLimit : DC-Link Voltage가 P2.5.4.1 DCVoltSuperv Lim 이상인 경우

5. Limit 설정

Limit값을 설정합니다.

🖃 🔄 AFE-I	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🖻 – 🥽 Main Menu	P 2.5.1.1	Current Limit	5.00	IL	A	0.00	6.20	107
in a Manitor	P 2.5.2.1	Power Lim Motor	150.0	300.0	%	0.1	300.0	1289
	P 2.5.2.2	Power Lim Gen	150.0	300.0	%	0.1	300.0	1290
🖃 🔄 M 2 Parameters	P 2.5.3.1	Start/Stop Funct	0 / Normal	0 / Noraml		0	1	1274
😟 💼 💼 G 2.1 BASIC PARAMETERS	P 2.5.3.2	AutoStopLevel	-3.0	-3.0	%	-100.0	100.0	1099
ET- 📴 G 2 2 BEE HANDLING	P 2.5.3.3	Minimum Run Time	100	100	ms	0	32000	1281
	P 2.5.3.4	Stop Delay	1000	1000	ms	0	32000	1282
G 2.3 INPUT SIGNALS	P 2.5.4.1	DCVoltSuperv Lim	650	600	V	0	1100	1454
E − C 2.4 OUTPUT SIGNALS								
🖻 📇 G 2.5 LIMIT SETTINGS								
😟 – 🧰 G 2.5.1 CURRENT								
🗷 - 🧰 G 2.5.3 AUTO START STOP								
😟 - 🧰 G 2.5.4 DC VOLTAGE	I							
😟 – 🧰 G 2.6 DRIVE CONTROL								

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.5.1.1	Current Limit	107	Α	Total Current Limit (최대값은 2*IH)
P2.5.2.1	Power Limit Motoring Side	1289	%	Motoring 운전시 Power Limit 설정 (100.0%는 Nominal Power를 의미)
P2.5.2.2	Power Limit Generator Side	1290	%	Generating 운전시(회생동작시) Power Limit 설정 (100.0%는 Nominal Power를 의미)
P2.5.3.1	Start/Stop Function	1274		AFE의 Start/Stop 동작 방법 결정 (0 = Normal : "Run request" 신호에 의해 Start 1 = Auto : 에너지가 Grid측으로 회생될 때에만 자동으로 Start하고, 회생동작이 없을 경우 Stop 한다.)
P2.5.3.2	Auto Stop Level	1099	%	P2.5.3.2 Start/Stop Funct = 1/Auto일 때, Stop되기 위한 Active Current Level 설정
P2.5.3.3	Minimum Run Time	1281	ms	P2.5.3.2 Start/Stop Funct = 1/Auto일 때, DC Voltage 상승으로 인한 Start 최소 운전 시간(Min. Running Time)
P2.5.3.4	Stop Delay	1282	ms	P2.5.3.2 Start/Stop Funct = 1/Auto일 때, Regenerative Power가 없는 경우 Stop하기 위하여 내부 DC Reference가 최소 값으로 Ramp down되는 시간
P2.5.4.1	DC Voltage Supervision Limit	1454	V	DC Link Voltage의 Supervision Limit 설정 - DC Link Voltage가 이 값보다 높으면 DC Above Limit 신호가 ON된다. 이 신호는 DO에 연결될 수 있으며 Main Status Word bit 10을 동작시킨다. - DC Link 전압을 제한하지 않으며(no limit control), Monitoring 목적으로만 사용된다.

6. Drive Control Parameter 설정

Drive Control관련 Parameter를 설정합니다.

🖃 🔄 AFE-I	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🖻 🔄 Main Menu	P 2.6.1	Switching Freq	3.6	3.6	kHz	3.6	16.0	601
🖶 🦳 M 1 Monitor	P 2.6.2	Regen Options 1	544	544		0	65535	1463
	P 2.6.3	Regen Options 2	0	0		0	65535	1464
🖃 🔄 M 2 Parameters	P 2.6.4	Start Up Delay	1.50	0.00	s	0.00	320.00	1500
	P 2.6.5	ModulatorType	1 / Software 1	1 / Software 1		0	4	1516
ET - C 2 2 BEE HANDLING	P 2.6.6	Control Options	0	0		0	65535	1798
	P 2.6.7	Operation Time	342	0		0	4294967295	1855
E G 2.3 INPUT SIGNALS	P 2.6.8.1	Voltage Ctrl Kp	200	200		0	32000	1451
😟 🚞 G 2.4 OUTPUT SIGNALS	P 2.6.8.2	Voltage Ctrl Ti	50	50	ms	0	1000	1452
⊕- ☐ G 2.5 LIMIT SETTINGS	P 2.6.8.3	Active Curr Kp	400	400		0	4000	1455
	P 2.6.8.4	Active Curr Ti	1.5	1.5	ms	0.0	100.0	1456
	P 2.6.8.5	Sync Kp	2000	2000		0	32000	1457
⊡ G 2.7 FIELDBUS	P 2.6.8.6	Sync Ti	50	50		0	1000	1458
😟 – 🧰 G 2.8 PROTECTIONS	P 2.6.8.7	ModIndexLimit	100	100	%	0	200	655
ET C 29 ALITO BESET	P 2.6.8.8	MContStartDelay	0.40	0.40	\$	0.00	10.00	1519
	P 2.6.8.9	Capacitor Size	6.3	6.3	%	0.0	100.0	1460
	P 2.6.8.10	Inductor Size	15.5	15.5	%	0.0	100.0	1461
🕀 – 🧰 M 3 Keypad Control	P 2.6.8.11	DynamicSupportKp	0	0		0	32000	1797

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.6.1	Switching Frequency	601	kHz	IGBT의 Switching frequency 설정 (LCL Filter의 주파수와 동일하게 설정)
P2.6.2	Regen Options 1	1463		Generation Control을 위한 옵션 설정 (1) Regen Options 1 참조)
P2.6.3	Regen Options 2	1464		-
P2.6.4	Start Delay	1500	s	Run Command가 주어졌을 때, Starting 되기 까지의 Delay time (2) Start Up Delay 참조) - AFE가 병렬 구성일 때, AFE가 순차적으로 시작되도록 Dalay time을 설정한다.(권장 값 500ms) - AFE가 Start될 때, 동기화(Synchronization)을 시도하게 되는데, 병렬 구성된 AFE가 동시에 동기화를 시도하면 동기화 실폐 가 발생할 수 있다.
P2.6.5	Modulator Type	1516		Modulator Type 설정 (3) Modulator Type 참조)
P2.6.6	Control Options	1798		Control Options 설정 (4) Control Options 참조)
P2.6.7	Operation Time	1855		운전시간(Operation time) 저장 - Application 재설치 시, Update하지 않으면 0 으로 된다. - 모니터링 신호는 2자리 10진수 형태의 시간임. XX(year)XX(month)XX(day)XX(hour)XX(minute)

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.6.8.1	Voltage Controller Kp	1451		DC Link Voltage PI Controller P Gain
P2.6.8.2	Voltage Controller Ti	1452	ms	DC Link Voltage PI Controller Time constant
P2.6.8.3	Active Current Kp	1455		Active Current Controller의 P Gain
P2.6.8.4	Active Current Ti	1456	ms	Active Current Controller의 Time constant
P2.6.8.5	Sync Kp	1457		AFE Switching을 입력전원과 동기화하기 위해 사용하는 Synch. Controller의 P Gain
P2.6.8.6	Sync Ti	1458		AFE Switching을 입력전원과 동기화하기 위해 사용하는 Synch. Controller의 Time constant
P2.6.8.7	Modulator Index Limit	655	%	Modulation Index의 Limit 설정
P2.6.8.8	Main Contactor Start Delay	1519	s	Main Contactor Ack.신호 부터 Modulation Start까지의 delay time - Main Contactor Ack. 신호를 사용하지 않는 경우, 이 시간은 내부적으로 2s로 설정된다.
P2.6.8.9	Capacitor Size	1460	%	LCL Filter Capacitor로 가는 무효전류 설정용. 역률 "1"제어를 위해 사용
P2.6.8.10	Inductor Size	1461	%	변압기 및 Cable의 상수 값 보상. 역률 "1"제어를 위해 사용
P2.6.8.11	Dynamic Support Kp	1797		_

1) Regen Options 1

- B0 = Disable DC Voltage reduction with reactive reference generation with high line voltage
- B1 = Disable LCL reactive power compensation
- B5 = Disable all harmonic elimination compensation Grid측 Harmonics성분을 감소시키지 않고, Drive 자체의 Harmonics 성분만을 감소시킨다.
- B8 = Double Pulse Synchronization 기능 Enable 부하의 변화에 영향을 받기 위운 Grid환경에서 AFE Unit을 동기화 시키는데 도움이 되는 기능
- **B9** = Soft synchronization 기능 Enable (FI9 이상)

FI9 이상의 AFE Unit에서 Zero Crossing 검출을 Enable한다.

이 Mode가 On되고, Drive가 Stop상태로 Grid에 연결되어 있을 때, Grid측의 주파수가 Detection된다.

B12 = Floating DC Reference의 Enable. DC Link Voltage는 입력전압에 따라 변한다. Drive가 Run 상태일 때 입력전압을 감시하며, 입력전압이 변경되면 내부 DC Reference도 변경된다.

DC Voltage = Measured Supply Voltage * 1.35 * DC Reference

B13 = Synchronization 기능의 Start를 위한 OPT-D7 board의 사용 Enable

2) Start Up Delay



3) Modulator Type

- ASIC(H/W) modulator를 사용할 경우, Software modulator보다 전류 왜곡률은 낮아지지만 손실(loss)는 더 커진다. 그러므로 Software modulator를 사용할 것을 권장한다.

1 0 = Hardware Modulator

Classic 3rd harmonic injectio을 갖는 ASIC Modulator. Software 1과 비교시 Spectrum적인 측면에서 약간 더 좋다.

② 1 = Software Modulator 1

Symmetric Zero Vector를 사용하는 Symmetric Vector Modulator. Boosting 기능을 적용할 경우, 전류 왜곡률이 Software modulator 2보다 적다.

3 2 = Software Modulator 2

IGBT switch 1개가 항상 Positive 또는 Negative 60도 방향으로 도통하는 Symmetric BusClamb.

Switching 손실이 감소. Spectrum is Narrow. 병렬로 구성된 경우에는 권장하지 않는다.

④ 3 = Software Modulator 3

IGBT switch 1개가 항상 Positive 또는 Negative 120도 방향으로 도통하는 Symmetric BusClamb.

단점은 Upper 또는 Lower switch에 불균등하게 부하가 인가되고, Spectrum 폭이 넓다. 병렬로 구성된 경우에는 권장하지 않는다.

(5) 4 = Software Modulator 4

순수한 Sine 파형. Harmonic Injection이 없는 Sinusoidal (Sin파) 3차 고조파 순환전류를 회피하기 위해 Back-to-Back Test Benches 등에 사용된다. Software 1과 비교시 Spectrum적인 측면에서 약간 더 좋다. 이 방법은 다른 Modulator type과 비교하여 DC Voltage가 15% 높다.

4) Control Options

- B05 = +32 = Use ENC C1 as fast RunEnable.
- B06 = +64 = Enable Fan Fault while no DC Voltage
- B12 = +4096 = Disable Dead Time HW Compensation
- B13 = +8192 = Enable MCB Fault autoreset
- B14 = +16384 = Enable MCB Fault when feedback is lost in Run state.

7. FIELDBUS 설정

Fieldbus 관련 Parameter를 설정합니다.

🖃 – 🔄 AFE-I	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🖻 – 🔄 Main Menu	P 2.7.1	FB Data Out1 Sel	1104	1104		0	65535	1490
🖶 🥽 M 1 Manitar	P 2.7.2	FB Data Out2 Sel	1174	1174		0	65535	1491
	P 2.7.3	FB Data Out3 Sel	1172	1172		0	65535	1492
🖃 🔄 M 2 Parameters	P 2.7.4	FB Data Out4 Sel	1173	1173		0	65535	1493
🗄 – 🧰 G 2.1 BASIC PARAMETERS	P 2.7.5	FB Data Out5 Sel	56	56		0	65535	1494
E G 2 2 BEE HANDLING	P 2.7.6	FB Data Out6 Sel	57	57		0	65535	1495
	P 2.7.7	FB Data Out7 Sel	0	0		0	65535	1496
E G 2.3 INPUT SIGNALS	P 2.7.8	FB Data Out8 Sel	1107	1107		0	65535	1497
😟 💼 G 2.4 OUTPUT SIGNALS	P 2.7.9	FB Data IN 1 Sel	0	0		0	10000	876
😟 🦳 🔂 2.5 LIMIT SETTINGS	P 2.7.10	FB Data IN 2 Sel	1161	1161		0	10000	877
	P 2.7.11	FB Data IN 3 Sel	0	0		0	10000	878
	P 2.7.12	FB Data IN 4 Sel	0	0		0	10000	879
Image: Image	P 2.7.13	FB Data IN 5 Sel	0	0		0	10000	880
😟 – 🧰 G 2.8 PROTECTIONS	P 2.7.14	FB Data IN 6 Sel	0	0		0	10000	881
	P 2.7.15	FB Data IN 7 Sel	0	0		0	10000	882
	P 2.7.16	FB Data IN 8 Sel	0	0		0	10000	883
E- G 2.1010 FUNCTIONS	P 2.7.17	ControlSlotSel.	0	0		0	8	1440
😟 💼 M 3 Keypad Control								

Index	Parameter	ID no.	Description	Index	Parameter	ID no.	Description
P2.7.1	FB Data Out 1 Sel	1490		P2.7.9	FB Data IN 1 Sel	876	
P2.7.2	FB Data Out 2 Sel	1491		P2.7.10	FB Data IN 2 Sel	877	
P2.7.3	FB Data Out 3 Sel	1492		P2.7.11	FB Data IN 3 Sel	878	
P2.7.4	FB Data Out 4 Sel	1493	Fieldbus에 의해 Monitoring하고자 하는	P2.7.12	FB Data IN 4 Sel	879	Fieldbus에 의해 Control하고자 하는
P2.7.5	FB Data Out 5 Sel	1494	Parameter의 ID Number 입력	P2.7.13	FB Data IN 5 Sel	880	Paramater의 ID Number 입력
P2.7.6	FB Data Out 6 Sel	1495		P2.7.14	FB Data IN 6 Sel	881	
P2.7.7	FB Data Out 7 Sel	1496		P2.7.15	FB Data IN 7 Sel	882	
P2.7.8	FB Data Out 8 Sel	1497		P2.7.16	FB Data IN 8 Sel	883	
	※ 상세 내 용은	13. Fie	eldbus Profile 참조	P2.7.17	Control Slot Selector	1440	Main Control Place=Fieldbus로 사용 할 Fieldbus Board 설치 위치 선택 0 = All slots 4 = Slot D 5 = Slot E 6 = SlotD, Fast Profibus support 7 = Slot E, Fast Profibus support

8. Protections 설정

Protection 관련 Parameter를 설정합니다.

⊡- 🔄 AFE-I	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🖻 – 🔄 Main Menu	P 2.8.1.1	ThermistorF.Resp	1 / Warning	1 / Warning		0	3	732
🖾 🚍 M 1 Manilar	P 2.8.1.2	DriveOverTemp	3 / Fault, DC OFF	3 / Fault, DC OFF		2	3	1517
	P 2.8.1.3	OverVoltage Resp	3 / Fault, DC OFF	2 / Fault		2	3	1507
🖃 🔄 M 2 Parameters	P 2.8.1.4	Reserved	0	0		-32760	32760	1990
	P 2.8.1.5	InputFilter Temp	1 / Warning	3 / Fault, DC OFF		0	3	1505
E G 2 2 BEE HANDLING	P 2.8.1.6	MaxChargeTime	10.00	10.00	s	0.00	60.00	1522
	P 2.8.1.7	MCont On Fault	1/Open	0 / Keep Closed		0	1	1510
E G 2.3 INPUT SIGNALS	P 2.8.1.8	MCont FaultDelay	3.50	3.50	s	0.00	10.00	1521
😟 – 🧰 G 2.4 OUTPUT SIGNALS	P 2.8.1.9	Input Ph. Superv	3 / Fault,DC OFF	2 / Fault		0	3	1518
	P 2.8.1.10	External Fault	0 / No Action	2 / Fault		0	3	701
	P 2.8.1.11	Fan Fault Respon	1 / Warning	1 / Warning		1	3	1524
	P 2.8.1.12	InFilterFanResp.	1 / Warning	2 / Fault		1	3	1509
E G 2.7 FIELDBUS	P 2.8.1.13	CoolingFlt.Delay	2.00	2.00	s	0.00	10.00	751
🖻 📇 G 2.8 PROTECTIONS	P 2.8.2.1	PT100 Inputs	0 / Not used	0 / Not used		0	6	1221
🕀 🥅 6 2 8 1 General	P 2.8.2.2	PT100 FaultRespo	0 / No Action	0 / Not used		0	3	740
	P 2.8.2.3	PT100 Warn.Limit	100.0	100.0	C	-30.0	200.0	741
E G 2.8.2 P1-100	P 2.8.2.4	PT100 Fault Lim.	130.0	130.0	C	-30.0	200.0	742
🕀 🔚 G 2.8.3 Earth Fault	P 2.8.3.1	Earth fault	1 / Fault	1 / Fault		0	1	1332
🕀 🧰 G 2.8.4 Fieldbus	P 2.8.3.2	Earth Falt Curr	50.0	50.0	%	0.0	100.0	1333
P 2 8 5 ResetDatal order	P 2.8.3.3	Earth FaultDelay	800	800	ms	0	30000	774
	P 2.8.4.1	FBComm.FaultResp	0 / No Action	1 / Warning		0	2	733
E P 2.8.6 DisableRunLock	P 2.8.4.2	FB WatchdogDelay	2.00	2.00	s	0.00	5.00	1354
🕀 🧰 G 2.9 AUTO RESET	P 2.8.5	ResetDataLogger	0 / No	0 / No		0	1	1857
⊕- 📄 G 2.10 ID FUNCTIONS	P 2.8.6	DisableRunLock	0 / No	0 / No		0	1	1086

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.8.1.1	Thermistor Fault Resp.	732		Option board의 Thermistor 입력이 Over Temp. 감지 (0 = No Action, 1 = Warning, 2 = Fault (MCC Close, Switching stop), 3 = Fault,DC OFF (MCC Open))
P2.8.1.2	Drive Over Temp. Resp.	1517		Drive Heatsink Over Temperature (0 = No Action, 1 = Warning, 2 = Fault (MCC Close, Switching stop), 3 = Fault,DC OFF (MCC Open))
P2.8.1.3	Over Voltage Fault Resp.	1507		DC-link Voltage♀ Over Voltage Fault (500V Unit = 911Vdc, 690 Unit = 1200Vdc) (2 = Fault (MCC Close, Switching stop), 3 = Fault,DC OFF (MCC Open))
P2.8.1.4	Reserved	1990		-
P2.8.1.5	Input Filter Over Temp.	1505		DIN에 의해 입력된 LCL Filter Over Temperature (0 = No Action, 1 = Warning, 2 = Fault (MCC Close, Switching stop), 3 = Fault,DC OFF (MCC Open))
P2.8.1.6	Max Charge Time	1522	S	Drive Charging Option(DO에서 8/Charge DC 선택)이 사용될 때, AFE Unit의 Charging Time Limit 설정
P2.8.1.7	Main Contactor On Fault	1510		Fault에 대한 Main Contactor 처리 방법 설정 (0 = Fault 처리 방법에 따라 Open/Closed, 1 = 모든 Fault(warnin제외)에 대하여 Main Contactor Open동작) - F1 Over Current, F31 IGBT HW, F41 IGBT SW 발생시 Main Contactor는 항상 Open된다. 60

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.8.1.8	Main Contactor Open Fault Delay	1521	s	Main Contactor(RO2) Close 명령과 Main Contactor Ack. 신호 사이의 Delay time 설정.(관련 Fault : F64)
P2.8.1.9	Input Phase Supervision Fault	1518		Drive 입력단의 각 상의 전류가 거의 같은지 Monitoring (0 = No Action, 1 = Warning, 2 = Fault (MCC Close, Switching stop), 3 = Fault,DC OFF (MCC Open))
P2.8.1.10	External Fault	701		External Fault 입력 신호(P2.3.1.7 External Fault)가 On되면 Fault 발생 (0 = No Action, 1 = Warning, 2 = Fault (MCC Close, Switching stop), 3 = Fault,DC OFF (MCC Open))
P2.8.1.11	Fan Fault	1524		Drive Fan 및 LCL inverted controlled Fan Fault 발생 (1 = Warning, 2 = Fault (MCC Close, Switching stop), 3 = Fault,DC OFF (MCC Open))
P2.8.1.12	Input Filter Fan Fault	1509		DIN(P2.3.1.5 LCL FanMon(X51))에 의해 입력된 LCL Filter Fan Fault (1 = Warning, 2 = Fault (MCC Close, Switching stop), 3 = Fault,DC OFF (MCC Open))
P2.8.1.13	Cooling Unit Fault Delay	751	s	Liquid Cooling Unit의 동작상태 확인 delay time 설정
PT-100 T€	emperature			
P2.8.2.1	PT100 Inputs	1221		PT100 Sensor를 사용할 Analog Input 선택 (0 = Not used, 1 = AI1, 2 = PT100 input 1, 3 = PT100 input 1 & 2, 4 = PT100 input 1 & 2 & 3 5 = PT100 input 2 & 3, 6 = PT100 input 3) - AI1을 사용하는 경우, AO1은 자동으로 10mA Level로 설정되며 PT100 Sensor의 전원으로 사용된다. - 결선 방법 : AO1+ AI1+ PT100 AO1 AI1-
P2.8.2.2	PT100 Fault Resp.	740		PT100 Fault 처리방법 (0 = No Action, 1 = Warning, 2 = Fault (MCC Close, Switching stop), 3 = Fault,DC OFF (MCC Open))
P2.8.2.3	PT100 Warning Limit	741	°C	PT100 Warning 동작 Limit 설정
P2.8.2.4	PT100 Fault Limit	742	°C	PT100 Fault 동작 Limit 설정

	Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
E	arth Fault				
	P2.8.3.1	Earth Fault Resp.	1332		Phase Current의 합이 "0"인지 확인 (0 = No Action, 1 = Fault (MCC Close, Switching stop))
	P2.8.3.2	Earth Fault Level	1333	%	AFE Unit용량에 대한 Maximum Earth Current의 %
	P2.8.3.3	Earth Fault Delay	774	ms	Earth Fault 발생 delay time
F	ieldbus				
	P2.8.4.1	FB Communication Fault Resp.	733		P 3.1 Control Place = 0 / Fieldbus 일 때, Fieldbus Fault 처리 방법 (0 = Not used, 1 = Warning, 2 = Fault (MCC Close, Switching stop))
	P2.8.4.2	FB Watchdog delay	1354	s	Fieldbus Watchdog Pulse 누락시 발생되는 Fault에 대한 delay time 설정 - Watchdog monitoring을 Off 하고자 하는 경우, 이 delay time을 0 으로 설정
	P2.8.5	Data Logger Reset	1857		Data Logger를 기본 설정값으로 Reset

9. Auto Reset 설정

Fault 발생시, 자동으로 Reset하는 Auto Reset 관련 Parameter를 설정합니다.

😟 🧰 G 2.4 OUTPUT SIGNALS	~	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
E G 2.5 LIMIT SETTINGS	P 2	2.9.1	Wait Time	0.50	0.50	s	0.10	10.00	717
	P 2	2.9.2	Trial Time	30.00	30.00	s	0.00	320.00	718
	P 2	2.9.3	Overvolt, Tries	0	0		0	10	721
	P 2	2.9.4	Overcurr. Tries	0	0		0	3	722
G 2.8 PROTECTIONS G 2.8 PROTECTIONS G	P 2	2.9.5	Ext.Fault Tries	0	0		0	10	725
E- C G 2 9 AUTO BESET	P 2	2.9.6	Fault Simulation	0	0		0	65535	1569
🕀 🧰 M 3 Keypad Control									

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.9.1	Wait Time	717	s	Fault 발생 후, Fault 원인 제거된 이후 Fault Reset이 동작되는 시간 설정
P2.9.2	Trial Time	718	S	Trial time 내에 P2.9.3~P2.9.5에서 정의된 Tries No. 보다 많은 Fault가 발생시 영구적인 Fault가 발생된다.
P2.9.3	Tries No. of Over Voltage Trip	721		Over Voltage trip 발생 후, P2.9.2 시간동안 재시작 횟수 설정
P2.9.4	Tries No. of Over Current Trip	722		Over Current trip 발생 후, P2.9.2 시간동안 재시작 횟수 설정 - IGBT Temp. Fault도 포함된다.
P2.9.5	Tries No. of External Fault Trip	725		External Fault trip 발생 후, P2.9.2 시간동안 재시작 횟수 설정
P2.9.6	Fault Simulation	1569		실제 Fault 발생없이, Fault 신호를 Simulation한다. B00 = +1 = Simulates Over Current Fault (F1) B01 = +2 = Simulates Over Voltage Fault (F2) B02 = +4 = Simulates Under Voltage Fault (F9) B03 = +8 = Simulates Output Phase Supervision Fault (F11) B04 = +16 = Simulates Earth Fault (F3) B05 = +32 = Simulates System Fault (F8) B06 = +64 = Reserved B07 = +129 = Simulates Over Temperature Warning (W14) B08 = +256 = Simulates Over Temperature Fault (F14)

10. ID Functions 설정

Digital Input으로 두 개의 서로 다른 값의 Parameter를 제어하는데 사용한다.

😟 🚞 G 2.4 OUTPUT SIGNALS	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🗉 🦳 G 2.5 LIMIT SETTINGS	P 2.10.1	ID Control DIN	0 / Not Used	0 / Not Used		0	6	1570
	P 2.10.2	ID Controlled ID	0	0		0	10000	1571
	P 2.10.3	ID False Value	0	0		-32000	32000	1572
🕀 – 🛄 G 2.7 FIELDBUS	P 2.10.4	ID True Value	0	0		-32000	32000	1573
G 2.8 PROTECTIONS								
😟 🚞 G 2.9 AUTO RESET								
G 2.10 ID FUNCTIONS								
🗷 📄 M 3 Keypad Control								

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P2.10.1	ID Control DIN	1570		P2.10.2에서 정의한 Parameter를 제어하는 데 사용할 Digital Input 선택
P2.10.2	ID Controlled ID	1571		P2.10.1에 의해 제어되는 Parameter ID를 선택
P2.10.3	ID False Value	1572		P2.10.1=Low일 때 사용할 P2.10.2 Parameter의 값 설정. 정수값만 입력 가능 - 10.00Hz 인 경우 1000으로 설정
P2.10.4	ID True Value	1573		P2.10.1=High일 때 사용할 P2.10.2 Parameter의 값 설정. 정수값만 입력 가능 - 10.00Hz 인 경우 1000으로 설정



11. Keypad Control

⊡-🔄 AFE-I	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max		ID
🖻 – 🔄 Main Menu	P 3.1	Control Place	171/0	2 / Keypad		0		2	1403
🕀 – 🧰 M 1 Monitor									
🖅 🧰 M 2 Parameters									
🖻 – 🔄 M 3 Keypad Control									
P 3.1 Control Place									
— 🧰 M 4 Active Faults									
— 🧰 M 5 Fault History									
🗄 🚞 M 6 System Menu									
⊡- 🧰 M 7 Expander boards									

Index	Parameter	ID no.	Unit	Description
P3.1	Control Place	1403		AFE 운전 권한(Control Place)를 설정한다. (0 / Fieldbus, 1/I/O Terminal, 2/Keypad) Note : Keypad Control Mode에서만 NCDrive에서 PC Control이 Active된다.

12. System Menu

⊡-🔄 AFE-I	Index	Variable Text	Value	Default	Unit	Min	Max	ID
🖻 🔄 Main Menu	P 6.3.4	Autom. BackUp	1/No	1 / No		0	1	820
M 1 Monitor	P 6.5.2	Parameter Lock	0 / ChangeEnable	0 / ChangeEnable		0	1	819
	P 6.5.3	Startup wizard	0 / No	0 / No		0	1	826
H 2 Parameters	P 6.5.4	Multimon. items	0 / ChangeEnable	0 / ChangeEnable		0	1	822
😟 – 🧰 M 3 Keypad Control	P 6.5.5	OPTAF Remove	0	0		0	1	832
— 🦳 M 4 Active Faults	P 6.6.1	Default page	1.6.1.	0.		0	9.99.99.99.99	
	P 6.6.2	Default page/OM	1	0		0	99	
M 5 Fault History	P 6.6.3	Timeout time	5	30	s	0	65535	804
🖃 📹 M 6 System Menu	P 6.6.4	Contrast	18	18		0	31	805
E S 6.3 Copy Parameters	P 6.6.5	Backlight time	10	10	min	0	65535	818
E C C C C couritu	P 6.7.1	InternBrakeRes	0 / Not conn.	0 / Not conn.		0	1	821
S 6.5 Security	P 6.7.2	Fan control	1 / Temperature	0 / Continuous		0	3	825
E S 6.6 Keypad settings	P 6.7.3	HMI ACK timeout	200	200	ms	0	5000	823
😟 💼 S 6.7 HW settings	P 6.7.4	HMI retry	5	5		1	10	824
H- D M 7 Expander boards	P 6.7.5	Sine Filter	0 / Not conn.	0 / Not conn.		0	1	
	P 6.7.6	Pre-Charge Mode	0 / Normal FC	0 / Normal FC		0	1	

Index	Parameter	ID no.	Description	Index	Parameter	ID no.	Description
S6.3 Cop	by Parameters			S6.7 Har	dware Settings		-
P6.3.4	Automatic Parameter Back-up	820	Automatic Parameter Back-up 기능 Enable/Disable	P6.7.1	Internal Brake Resistor	821	Drive Unit 내부에 Brake Resistor 설치/ 사용시 1/Connected로 설정
S6.5 Sec	curity	1					Unit Cooling Fan 제어 방법
P6.5.2	Parameter Lock	819	Parameter 변경을 방지시킬 수 있다.				0/Continuous : 항상 계신나 1/Tomp : Host Sink 오드 60°C 또는
P6.5.3	Startup Wizard	826	Start-up Wizard=1/Yes로 설정하여 기능 활성화	P6.7.2	Fan Control	825	1/Temp. Theat Sink 논포 60 C 모든 Drive Run시 동작 2/First Start : 최초 Start 명령시 부터 동작
P6.5.4	Multi-Monitoring Item	pring Item 822 멀티 모니터링을 사용하여 동시에 최대 3개 Monitoring Value 를 모니터링 가능 - 0/ChangeEnable 서태으로 변경 확석하			3/Calculation Temp : 계산된 IGBT 온도에 의해 Fan 동작		
			- U/ChangeEnable 선택으로 면경 왈성화	P6.7.3	HMI ACK timeout	823	Keypad 및 PC통신시 ACK Timeout 시긴
P6.5.5	OPTAF Remove	832	OPTAF board를 세거 후 이 값을 0→1로 변경	P6.7.4	HMI retry	824	ACK time동안 재수신 시도 횟수
S6.6 Key	/pad Settings		이런 Drive에서 런건이게 제기한다.	P6.7.5	Sine Filter		Drive 출력에 Sine 필터 사용하는 경우 1/Connected로 설정
P6.6.1	Default Page		Timeout time 이후 Keypad화면이 자동으 로 이동할 위치 설정				- Unit 내부의 초기충전 회로 사용시 0/Normal FC 선택
P6.6.2	Default Page/OM		Operating 메뉴의 Default page 설정	P6.7.6	Pre-Charge Mode		- FI9 이상 Unit의 경우, 외부 초기충전 스
P6.6.3	Timeout time	804	Default page의 설정 page로 되돌아 가는 시간 설정				위치를 제어하려면 1/Ext.ChSwitch 선택
P6.6.4	Contrast	805	Display 선명도 조정				
P6.6.5	Backlight time	818	Display Backlight 꺼지는 시간 설정				

S6.1. Language

- Keypad의 Language 선택. 가능한 언어는 언어 패키지 마다 다르다.

S6.2. Application

- **사용할 Application을 변경**할 수 있다.
 - ※ Application이 변경되면,
 - **드라이브는 다시 재 시작하며, 모든 Parameter가 초기화** 된다. (NOTE : **동일한 Application을 재선택 했을 경우도 동일**하게 동작한다.)

S6.3. Copy Parameters

P6.3.1. Parameter Sets

- Parameter를 사용자 정의 parameter set(Set1, Set2)에 저장하거나 로딩한다. 모든 paramete가 포함된다.
- 또한 Parameter를 Factory default 값으로 초기화 한다.
- ① Factory default값으로 다시 다운로드 하려면 "LoadFactDef"를 선택
- ② 모든 Parameters를 Set 1 에 저장하려면 "Store set 1"을 선택
- ③ Set 1의 값을 다운로드 하려면 "Load set 1"을 선택
- ④ 모든 Parameters를 Set 2 에 저장하려면 "Store set 2"를 선택
- ③ Set 2의 값을 다운로드 하려면 "Load set 2"를 선택

P6.3.2. Up to keypad

- **모든 Actual Parameter를 Keypad로 업로드** 한다.

P6.3.3. Down from keypad

- 드라이브가 정지 상태 일 때, Keypad에서 드라이브로 Parameter를 다운로드 한다.
- 다운로드 3가지 option
- ① All parameters (All param.)
- ② Motor nominal value paramete를 제외한 모든 parameter(All. No motor) ③ Application parameters

P6.3.4. Automatic Parameter back-up

- Automatic Parameter back-up 기능을 Enable/Disable 설정한다.
- Automatic parameter back-up = "**Yes**" 일경우
 - Application 변경시 모든 parameter set은 reset되며,
 - 최초 Application parameter가 자동으로 keypad로 업로드 된다.

S6.4. Parameter Comparison

- Actual parameter value를 Parameter Set 1, Parameter Set 2, Factory Set, Keypad Set와 비교할 수 있다.

55.4. / 🚥 🛲

P2.1.2=50.0-

Actual 값~20.0 Hz →

- 비교 후 차이가 없으면 "0"이 표시된다.
- 차이가 있는 경우,
- 디스플레이에 차이 개수가 표시된다.
- (예: "P1→P5" = 5개의 different value)
- 내용 확인 및 Actual value 변경 가능

S6.5. Security

- Security Menu는 Password로 보호된다.
- Password, Startup wizard, Multimonitoring item 처리, Parameter Lock에 사용된다.

S6.5.1. Password

- application 선택시 무단 변경을 방지하기 위해 사용
- 값을 **0으로 설정**할 경우, **Password 기능이 Not used 상태**가 된다.
- 최대 5자리까지 설정 가능
- 설정된 Password는 P6.6.3. Timeout time 이후에 활성화 된다.

S6.5.2. Parameter Lock

- Parameter Lock 기능을 사용하여 parameter 변경을 방지할 수 있다.

S6.5.3. Start-up Wizard

- Start-up Wizard = 1/Yes로 설정하여 기능을 활성화 할 수 있다.
- Start-up Wizard 사용시 설정 정보
 - Language
 - Application
 - 모든 Application에서 동일하게 사용되는 parameter set 값
 - Application별 특정 parameter set 값

P6.5.4. Multi-monitoring Item 변경 활성화

- 멀티 모니터링을 사용하여 동시에 최대 3개의 Monitoring Value를 모니터링 가능
- Multimon. Items = 0/Change Enabled 설정으로 변경 활성화

P6.5.5. OPTAF Remove

- OPTAF board를 Slot에서 제거 후, 이 Parameter를 0→1로 변경하여야만 드라이브에서 OPTAF board 정보가 완전하게 제거된다.



선택된 Set의 값

S6.6. Keypad settings

P6.6.1. Default page 변경

- P6.6.3 Timeout time 이후 keypad 화면이 자동으로 이동할 위치(page)를 설정
- "0"로 설정할 경우 기능이 활성화 되지 않으며, 마지막으로 display된 page가 표시
- ※ 참고 : "Multi-monitoring" 화면 page 번호 : 1.6.1

P6.6.2. Operating Menu의 default page 설정

- Operating 메뉴의 Default page를 설정

P6.6.3. Timeout time 설정 [s]

- Keypad 화면이 "P6.6.1. Default page"의 설정 Page로 되돌아 가는 시간 설정
- 0으로 설정하면 Timeout time 설정이 적용되지 않는다.

P6.6.4. Contrast Adjustment

- 디스플레이 선명도(대비) 조정

P6.6.5. Backlight Time [min]

- 디스플레이 백라이트가 꺼지는 시간을 설정

※ Multimonitor 사용 방법

- Keypad 하나의 화면에 3개의 Monitoring Value 값을 Monitoring 하는 방법
- ① P6.5.4. Multimonitoring Items = 0/Change enabled
- ② V1.6. Multimonitoring 설정

3개의 Monitoring Value 번호(Vx.x..)를 등록한 후 [enter]

- ③ P6.6.3. Timeout time 설정
- ④ P6.6.1. Default Page 설정
- ⑤ Timeout time 이후 Multimonitor 화면이 Display 된다.



S6.7. Hardware Settings

- 드라이브의 H/W 기능을 설정/제어한다.

P6.7.1. Internal Brake Resistor Connection 설정

- 드라이브 Unit 내부에 Brake Resistor 설치/사용 시 1/Connected로 설정

P6.7.2. Fan Control

- 드라이브 Unit의 Cooling Fan 제어방법을 설정
 - 0/Continuous : 전원이 켜지면 Fan이 항상 켜진다.
 - 1/Temperature : Heat sink 온도가 60℃ 이거나, 드라이브가 RUN되면 Fan이 자동으로 동작.
 - 다음 중 하나의 경우 약 1분 후 팬 동작 멈춤
 - * Heat sink 온도가 55℃로 떨어졌을 때
 - * 드라이브가 Stop 되었을 때
 - * Fan comtrol값이 Continuous에서 Temperature로 변경되었을 때
 - 2/First start : 전원이 켜지면 Fan은 정지 상태. 드라이브가 처음 Start 명령을 받으면 Fan이 동작 시작
 - 3/Calculation Temp. : 계산된 IGBT 온도에 의해 Fan 동작 IGBT 온도가 40℃ 초과시 Fan 동작, 30℃ 미만시 Fan 정지

P6.7.3. HMI ACK Timeout

- Keypad 및 PC 통신 시 ACK timeout 시간 설정
- P6.7.4. HMI Retry 횟수
 - ACK time 동안 통신 이상시 재수신 시도 횟수 설정

P6.7.5. Sine Filter

- 구형 모터 또는 범용모터를 사용하는 경우 Sin 필터를 사용해야 한다.
- 드라이브 출력에 Sin 필터를 사용하는 경우 1/Connected로 설정하여야 한다.

P6.7.6. Pre-charge Mode

- FI9 이상의 인버터 유닛의 경우, 외부 초기충전 스위치를 제어하려면 "1/Ext.ChSwitch"를 선택하여 사용한다.
- Unit 내부의 초기충전 회로 사용시 "0/Normal FC" 선택

13. Fieldbus Profile

① Profinet I/O

- PLC에 Drive용 GSDML파일(OPTE9 board Profinet I/O용 GSDML파일)을 설치한다. (GSDML-V2.34-VACON-OPTE9-20200403.xml) 이 파일은 <u>www.danfoss.com</u> 에서 다운로드하여 사용한다.
- PLC에서 Profinet IO Module ⇒ Bypass ⇒ Vendor 4 + 8 PD 를 선택한다.
- Station Name(Drive Node Name)을 설정한다.
- Drive에서 위 PLC 설정에 맞도록 설정한다.
- . NCIPConfig Tool을 사용하여,
- 해당 Drive〉 Protocol settings 〉 Profinet IO 〉 "Name Of Station"을 PLC와 동일하게 입력
- . G2.7 Fieldbus를 설정한다.
 - P2.7.17 ControlSlotSel.=5 (Slot E)
- . P7.x.1.1 Comm. Protocol = 2/Profinet

2 Modbus TCP

- PLC에서 Modbus TCP Slave를 설치한다.
 - . Access type : Read/Write Multiple Registers (Function Code 23)
 - . READ Register Offset = 2101
 - READ Register Length = 10
 - . WRITE Register Offset = 2000
 - Write Register Length = 10
- Drive에서 위 PLC 설정에 맞도록 설정한다.
 - . G2.7 Fieldbus를 설정한다.
 - P2.7.17 ControlSlotSel.= 5 (Slot E)
 - . P7.x.1.1 Comm. Protocol = 1/Modbus

1) ProfiNet Profile

	상위 System → AFE								
Word	Profibus Data Name	Signal Name	ID	Range	FB Scale				
WO	Control Word	Main Control Word	1160						
W1	DCV Reference	FB DCV Reference		for 500V Unit : 105%~130% for 690V Unit : 105%~115%	×100				
W2	Process Data IN 1	0							
W3	Process Data IN 2	Aux Control Word 1	1161						
W4	Process Data IN 3	0							
W5	Process Data IN 4	0							
W6	Process Data IN 5	0							
W7	Process Data IN 6	0							
W8	Process Data IN 7	0							
W9	Process Data IN 8	0							

	AFE → 상위 System							
Word	Profibus Data Name	Signal Name	ID	Range	FB Scale			
W0	Status Word	Main Status Word	1162					
W1	DC Voltage	DC Voltage	1108		x1			
W2	Process Data OUT 1	Total Current	1104		*1)참조			
W3	Process Data OUT 2	Warning Word 1	1174					
W4	Process Data OUT 3	Fault Word 1	1172					
W5	Process Data OUT 4	Fault Word 2	1173					
W6	Process Data OUT 5	DIN Status 1	56					
W7	Process Data OUT 6	DIN Status 2	57					
W8	Process Data OUT 7	Active Power	1511		×10			
W9	Process Data OUT 8	Supply Voltage	1107		×10			

* 1) Current관련 Monitoring Parameter Scale

Voltage	Size	Format	FB Scale
	NX0003 - NX0007	0.01A	x100
380 - 500 Vac	NX0009 - NX0300	0.1A	×10
	NX0385 - NX2643	1A	x1
	NX0004 - NX0013	0.01A	x100
525 - 690 Vac	NX0018 - NX0261	0.1A	x10
	NX0325 - NX1500	1A	×1

2) Modbus TCP Profile

	상위 System → AFE								
Word	Profibus Data Name	Signal Name	ID	Range	FB Scale				
W0	Control Word	Main Control Word	1160						
W1	Reserved								
W2	DCV Reference	FB DCV Reference		for 500V Unit : 105%~130% for 690V Unit : 105%~115%	x100				
W3	Process Data IN 1	Aux Control Word 1	1161						
W4	Process Data IN 2	0							
W5	Process Data IN 3	0							
W6	Process Data IN 4	0							
W7	Process Data IN 5	0							
W8	Process Data IN 6	0							
W9	Process Data IN 7	0							

	AFE → 상위 System							
Word	Profibus Data Name	Signal Name	ID	Range	FB Scale			
W0	Status Word	Main Status Word	1162					
W1	DC Voltage	DC Voltage	1108		x1			
W2	Process Data OUT 1	Total Current	1104		*1)참조			
W3	Process Data OUT 2	Warning Word 1	1174					
W4	Process Data OUT 3	Fault Word 1	1172					
W5	Process Data OUT 4	Fault Word 2	1173					
W6	Process Data OUT 5	DIN Status 1	56					
W7	Process Data OUT 6	DIN Status 2	57					
W8	Process Data OUT 7	Active Power	1511		x10			
W9	Process Data OUT 8	Supply Voltage	1107		x10			

Voltage Size		Format	FB Scale
	NX0003 - NX0007	0.01A	×100
380 - 500 Vac	NX0009 - NX0300	0.1A	×10
	NX0385 - NX2643	1A	x1
	NX0004 - NX0013	0.01A	×100
525 - 690 Vac	NX0018 - NX0261	0.1A	×10
	NX0325 - NX1500	1A	x1

3) FB Reference Control



※ Aux Control Word B12 = On인 경우				
DC Ref	110.00%	115.00%	120.00%	125.00%
B08 (Ref1)	0	1	0	1
B09(Ref2)	0	0	1	1

- FB DCV Reference < 105% 인 경우 Ref '= 105% 로 제한됨.

* 권장 : <u>Control Place = 0/Fieldbus 인 경우</u> <u>FB DCV Reference = 110.00%로 고정하고</u> <u>P2.2.1 DCVoltReference에 의해 DCV Reference를 설정</u>

- Control Place = I/O terminal인 경우 FB DCV Reference는 동작하지 않음

- Aux Control Word B12=On인 경우, Main Control Word B8 및 B9에 의해 Reference 동작

4) Main Control Word (ID 1160)

Bit	Signal		C	escription		
0	DC charge Contactor Close	0=No action , 1=Close(Run Enable=On & No Fault) (DO function "8/Charge DC"를 사용하는 경우 동작)				
1	Not Coasting Stop(OFF2)	0=Coasting	Stop, 1=N	lo Coasting	g Stop	
2	-	Reserved	Reserved			
3	Run	0=Stop Cor	0=Stop Command, 1=Start Command			
4	-	Reserved				
5	-	Reserved				
6	-	Reserved				
7	Fault Reset	0→1 Fault Reset				
8	Set DC Voltage Ref 1	※ Aux Con	trol Word E	812 = On인	경우 사용	
		DC Ref	110.00%	115.00%	120.00%	125.00%
0 0	9 Set DC Voltage Ref 2	B08 (Ref1)	0	1	0	1
9		B09(Ref2)	0	0	1	1
10	Fieldbus Control	0=Filedbus Mode 제어 Off, 1=Fieldbus Mode 제어 On				
11	Watchdog					
12	-	Spare				
13	-	Spare				
14	-	spare				
15	_	spare				

Main Control Word (in DeviceNet)

Bit	Signal	Description
0	Run	0=Stop Command, 1=Start Command
1		
2	Fault Reset	0→1 Fault Reset
3		
4		
5	Fieldbus Control	0=no Fieldbus 제어 Off, 1=Fieldbus 제어 On
6		
7		
8		
9		
10		
11		
12		
13		
14		
15		

5) Main Status Word (ID 1162)

Bit	Signal	Description
BO	Ready On	0 = Not Ready to Switch On
		I = Ready to Main Contactor UN
B1	Ready Run	U = NOT Ready to RUN
D2	During	1 - Ready and Wall Contactor is ON
DZ	Running	T – Drive in Run State (Wodulating)
B3	Fault	0 = No active Fault, 1 = Fault is active
B4	OFF2 Status	1 = Run Enabled. Drive can be started
B5	-	Reserved
B6	-	Reserved
B7	Warning	0 = No active Warnings, 1 = Warning active
B8	At Reference	1 = DC Volt. Ref =Act DC Volt.
PO	Fieldbus Control Active	Drive의 Control Place 상태
09		0 = Not Fieldbus control, 1 = Fieldbus control
B10	Above Limit	1 = DC Voltage \geq P2.5.4.1 DCVoltSuperv Lim
B11	-	
B12	-	
B13	-	
B14	-	
B15	Watchdog	Main Control Word의 Bit 11

- B0 & B1이 On 되는 조건

Main Control Word B1=On & No Fault 상태 & DC Charge O.K상태 & Run Enable=On 상태

6) Fault Word 1 (ID 1172)

Bit	Signal
BO	F1 Over Current
B1	F2 Over Voltage
B2	F9 Under Voltage
B3	-
B4	F3 Earth Fault
B5	-
B6	F14 Unit Over Temperature
B7	F59(PT100 Temp.), F56, F71(LCL Temp.) Over Temperature
B8	F11 Input Phase Loss
B9	-
B10	F37, F38, F39, F40, F44, F45 Device Fault
B11	-
B12	-
B13	-
B14	-
B15	-

7) Fault Word 2 (ID 1173)

Bit	Signal
BO	-
B1	F5 ChargingSwitch Fault
B2	-
B3	F4, F7 Drive Hardware Fault
Β4	F13 Under Temperature
B5	F22 EPROM or Checksum fault
B6	F51 External fault
B7	-
B8	F25 Internal Communication
B9	F31, F41 IGBT Temperature
B10	-
B11	F32, F70 Cooling fan
B12	F35 Application fault
B13	F33, F36, F8, F26 Drive Internal fault
B14	F64 Main Switch Open
B15	-

8) Warning Word 1 (ID 1174)

Bit	Signal
BO	-
B1	Temperature protection (W29:Thermistor, W56:PT100, W71:LCL over Temp.)
B2	-
B3	W11 Supply Phase Warning
B4	-
B5	-
B6	-
B7	W14 Drive over temperature
B8	-
B9	-
B10	Fan Warning (W32:Fan Cooling, W70:LCL Fan monitor warning)
B11	-
B12	-
B13	-
B14	-
B15	-
9) Aux Control Word (ID 1161)

	Function	Comment
b0	-	
b1	-	
b2	-	
b3	-	
b4	-	
b5	-	
b6	-	
b7	-	
b8	-	
b9	-	
b10	-	
b11	-	
b12	Enable DC Level control from MCW	0 = DCV Ref' from Fieldbus Data 1 = DCV Ref' from MCW(B8,B9)
b13	DO control	"0/Ctrl From FB"로 정의된 DO control
b14	-	
b15	-	

Aux Control Word (in Device Net)

Bit	Signal	Description				
0	DC charge Contactor Close	0=No action , 1=Close(Run Enable=On & No Fault) (DO function "8/Charge DC"를 사용하는 경우 동작)				
1	Not Coasting Stop(OFF2)	0=Coasting Stop, 1=No Coasting Stop				
2	Set DC Voltage Ref 1	※ B12 = On인 경우 사용				
		DC Ref	110.00%	115.00%	120.00%	125.00%
2	Set DC Voltage Ref 2	B08 (Ref1)	0	1	0	1
5		B09(Ref2)	0	0	1	1
4	Watchdog	1s 간격의 0→1→0…로 변경				
5	-					
6	-					
7	-					
8~11	-					
12	Enable DC Level control from MCW	0 = DCV Ref' from Fieldbus Data 1 = DCV Ref' from MCW (B8,B9)				
13	DO control	"0/Ctrl From FB"로 정의된 DO control				
14						
15						

10) Status Word (Application) (ID 43)

	Application Status Word ID 43		
	FALSE	TRUE	
b0			
b1	Not in Ready state	Ready	
b2	Not Running	Running	
b3	No Fault	Fault	
b4	Positive frequency	Negative frequency	
b5	No Fault	Fault	
b6	Run Disabled	Run Enable	
b7	No Warning	Warning	
b8		Charging Switch Closed(internal)	
b9		Main Contactor Control (DO Final)	
b10		Main Contactor Feedback	
b11			
b12	No Run Request	Run Request	
b13	Motoring Side	Generating Side	
b14		F1, F31, F41 active	
b15			

※ F1 ∶Over current Fault

F31 : IGBT Temperature Fault F41 : IGBT Temperature Fault

14. Fault Codes

※ NOTE : Fault Sub Code 번호(-Sxx) 및 내용은 NCDrive〉〉Service info의 Fault History에서만 확인 가능

Coc	le	Fault Name	Description	Code	Fault Name	Description
F1		Overcurrent	Drive 출력단 High Current 검출	F10	Line Synchronization Fault	
	-S1	Hardware Trip	출력 Current > 4*I _H	-S1	Phase supervision diode supply [Die	de Supply]
F2		Overvoltage	DC-Link Voltage가 Limit보다 높은경우	-S2	Phase supervision active front end [IC	BT Supply]
	-S1	Hardware Trip	500Vac unit : 911Vdc 이상 690Vac unit : 1200Vdc 이상	F11	Line phase supervision	One Phase의 전류가 다른 상의 전류와 크게 차이가 날 경우 발생
	-S2	Overvoltage control superv.	Only in 690Vac unit 장시간 1100Vdc 이상 유지된 경우	F13	Drive undertemperature fault	Power Unit Temp. ≤ -10°C
F3		Earth Fault	3상 전류의 합 눚 0	F14	Drive overtemperature fault	
	-S1	Sum of Output phase current is not	zero	F18	Unbalance (Warning only)	영일도 연결된 Power Module간 Power unbalance 발생시
F5		Charging switch	Start Cmd. 시점의 Charging Switch Open	-S1	Current unbalance [전류불평형]	
	-S1	Charge switch was open when STA	RT command was given	-S2	DC Voltage unbalance [DC-Link 전압	불평형]
F7		Saturation Trip	DC-Link Voltage Saturation	F22	EEPROM checksum fault	
	-S1	Hardware failure (Fault)		F24	Counter fault	
F8		System Fault	Drive System 내부 H/W Error	F25	Microprosessor watchdog fault	
	-S7	Charging switch		F26		New version의 Application을 Loading 할 때, "Run Request"신호 가 On되어 있을 경우
	-S8	No power to driver card			Start-Op prevention	
	-S9	Power unit communication(TX)		E20	Thermister Fault	Option board의 Thermistor용 입력
	-S10	Power unit communication (Trip)		129		<u>동</u> 작
	-S11	Power unit Comm. (Measurement)		F31	IGBT temperature Hardware	
	-S30	D Safe disable inputs are in different state (OPT-AF) I Thermistor short circuit detected (OPT-AF) 2 OPT-AF board has been removed		F32	Fan cooling	On command가 출력된 상태에서, AFE 또는 LCL Filter (내장형 Power Supply)의 Cooling Fan이 동작하지 않을 경우
	-S31					
	-S32					
	-S33	OPT-AF board EEPROM error		F37	Device change	Option board 또는 Power Unit이 변
F9		Undervoltage Fault	DC-link Undervoltage	F 20		경관 경우
	-S1	DC-link too low during run		F38		동일안 Slot에 동일안 Uption board사용
	-S2	No data from power unit		F39	Device removed	Option Board가 Slot에서 제거된 경우
	-S3	Under voltage control supervision				

Code		Fault Name	Description		
F40		Device unknown	사양에 맞지 않는 Option board 및 Drive가 설치된 경우		
	-S1	Unknown device			
	-S2	Power1 not same type as Power2			
F41		IGBT temperature Software			
F44		Device changed (Default param.)	Option board 또는 Power Unit가 변경된 경우		
F45		Device added (default param.)	기존과 다른 Type의 Option board가 추가된 경우		
F51		External fault	Digital Input Fault		
F52	2	Keypad communication	Keypad 또는 NCDrive 연결이 안된 경우		
F53		Fieldbus communication	Fieldbus Connection이 안된 경우		
F54		Slot fault	Option board 및 Slot에 문제가 있는 경우		
F56		PT100 temperature fault	OPT-BH 또는 OPT-B8		
F60		Cooling	External system (수냉식 냉각장치)의 동작상태 Monitoring		
F64	1	MCC State Fault	Main Contactor Ack. Fault		
	-A1	V139이하 Version에서의 Code			
	-A2	Close Control시 MCB Open			
	-A3	Open Control시 MCB Close			
	-A4	AFE Unit이 RUN상태 일 때 MCB Opene	ed		
F70		LCL Fan Fault	LCL Fan feedback signal 동작		
F71		LCL Temperature			
F80		Charging Fault	Drive가 Charging시 설정된 시간 이내에 필요한 전압 Level에 이르지 못할 경우		

F1 Overcurrent Fault	F8 System Fault
Drive 출력단에 High Current가 Detection 됨.	System Fault는 Drive의 동작에 있어서 아래와 같은 여러 종류의 Fault가 있다.
S1 = Hardware trip : 전류치가 4*lh 이상 일 때 발생	상세한 사항은 아래 내용을 참조
원인 및 해결방안 :	S07 = Charging switch
1. 부하가 갑자기 증가 : DC-Link Load 점검	S08 = Driver card (Boards)에 전원이 없다.
2. Cable에 Short Circuit 발생 : Cable 점검	S09 = Power unit communication (TX: Send)
3. 전원 입력단의 전압 Drop(Voltage Dip) 발생 : Cable 점검	S10 = Power unit communication (Trip)
E2 Overveltage Eault	S11 = Power unit communication (Measurement)
	S30 = Safe disable Inputs의 상태가 다른 상태인 경우 (Option Boards: OPT-AF)
DC-LINK VOILage Level의 DIIVE Protection Limits지를 조과한 경구.	S31 = Thermistor용 Cable에 단락된 경우(Short circuit) (Option Boards: OPT-AF)
SI - Faluwale IIIp.	S32 = Option Boards OPT-AF Board가 설치 되지 않은 경우
500 Vac unit DC Voltage, 911 VdC V含	S33 = Option Boards OPT-AF Board EEPROM에 Error가 발생한 경우
690 Vac unit DC Voltage, 1200 Vac unit oll Unit Flick El)	원인 :
SZ = Overvoitage Control Supervision (690 Vac unit에서만 해당 됨).	1. Driver board 또는 IGBT 소손, ASIC board 소손, Control board 소손
DC Voltage가 장기간 TTUU Vac 이상 유지만 경우 발생	조치사항:
권연 및 예열당연ㆍ 1. DC. Link 에 여겨도 가키이 가스 내가/Decologyations Times)이 나다. 바게 세거도 거요	- Unit을 Reset
T. DC=LINK에 연결된 상지의 검독시간 (Deceleration Time)이 나두 맞게 설정된 경우 가스 UZE(Deceleration Time) 온 주기	- Star Coupler를 사용하는 경우, 광 Cable 연결상태와 광 Cable의 Phase순서 점검
- 김속지진(Deceleration Time)들 5가 2. 개인(Crist) 초에너너희 Organisations and card 이는 거요	F9 Undervoltage Fault
2. 신천(Grid)즉에 High Overvoitage Spikes가 있는 경우 이러거아 회아	DC-Link Voltage이 Drive에 성정된 Fault Voltage Limit치 이하이 경으
- 입덕신입 왁인 2. 거로 Limit 서거 가이나보므냐요 겨요	S1 = DC - Link too low during run
3. 신뉴 LIMIL 결정 없이 나무 갖는 경우	S1 = DC Link too low during run S2 = No data from power unit
F3 Earth Fault	$S_2 = 1$ index of the power difference of $S_2 = 1$ of the power difference
Earth Fault Protection 기능은 Motor의 상(Phase)전류의 합이 "0"인지 아닌지를 확인 함으로써	원이 :
동작한다. Overcurrent Protection 기능은 Drive running 상태에서 항상 동작하며, 과전류	1 입력전원의 전압이 너무 낮거나 전압 Din 발생
(High Currents)로 인한 고장으로부터 AC Drive를 보호하는 역할을 한다.	2 AC Drive 내부 Fault 발생
S1 = Sum of output phase current is not zero	3 Input측 Fuses 중의 1개가 소소
원인 및 해결방안 :	4 외부의 Charging Switch가 Close 되지 않은 경우
Cable의 절연상태 불량(Insulation failure): Cable의 절연상태를 점검	조치사항:
F5. Charge switch	- 수간정전이 발생한 경우, Drive의 Fault를 Reset하고 Restart
Starting Command를 받으 시절에 Charging용 Switch의 산태가 부정적하 산태	- Supply Voltage(Grid) 또는 DC chargin의 기능을 점검
Starting commanded by Barcelorgings owned a sale of the sale of th	F10 Line Comebranization Foult
위인 및 해결방안:	FIU Line Synchronization Fault
1 START Command를 받았을 때 Charge Switch가 Open된 상태인 경우	ST = Phase supervision diode supply
- Charging Switch용 Relay에서 오는 Feedback용 Cable의 결선 상태를 점검	SZ = Phase supervision Active front end
- Fault를 Reset하고 Restart (만약 Fault가 다시 발생하는 경우 가까우 대리점에 연락)	원인· 1. Januari Ling (Carid) 이 사(Diagon) 경상, 중파스키니코티 남기나 남동은
	1. IIIPUL LINE(GHU)의 경 (PHASE) 결경, 주파주가 너무 벗겨나 높음 2. AEE upitol 요리지 비그치에 Cridol 제계계르기 너무 난오
F/ Saturation Fault	2. AFE UNIL의 풍양과 미교아어 UNU의 상격신뉴가 너무 뒷숨 2. Main Contactor 7L Off 5
S1 = Hardware failure	3. Widin CONIDCUTT ON A
원인및해결방안:	4. AFE STATEAL, DC-LINK 신천의 MONITORING POWER가 너무 높음
– Keypad에서 Reset 할 수 없음	소시사양·

- Power Switch OFF하고, Hardware 점검

rds OPT-AF Board EEPROM에 Error가 발생한 경우 는 IGBT 소손, ASIC board 소손, Control board 소손 사용하는 경우, 광 Cable 연결상태와 광 Cable의 Phase순서 점검 Fault e이 Drive에 설정된 Fault Voltage Limit치 이하인 경우. low during run power unit e control supervision 이 너무 낯거나 전압 Dip 발생 ault 발생. 중의 1개가 소손

onization Fault

-)의 상(Phase) 결상, 주파수가 너무 낮거나 높음
- 과 비교하여 Grid의 정격전류가 너무 낮음
- r가 Off됨

조지사항:

- Supply (Grid) Voltage, Fuses 및 Cable을 점검

F11 Line phase supervision

전류 측정을 통하여 한개의 위상(Phase)에서 전류가 없거나 한개의 위상 전류(phase Current)가 다른 위상의 전류와 상당한 차이가 있을 경우 조치사항: Motor cable 과 Motor를 점검

F13 Drive under Temperature Fault

원인 : Heatsink 온도가 -10℃ 이하인 경우

F14 Drive Overtemperature Fault

원인 : Heatsink 온도가 매우 높은 경우, Temperature Limit치에 관련하여서는 사용자 Manual을 참고. Overtemperature Warning 은 Trip Limit에 도달하기 전에 발생한다.

조치사항 :

Cooling air양과 흐름의 상태, Heatsink에 먼지가 있는지, 주위의 온도를 점검 Switching Frequency가 주위온도와 Motor 부하에 비하여 너무 높지 않은지 점검

F18 Unbalance (Warning Only)

병렬로 연결된 Power Module사이에 Power Unbalance 발생한 경우

S1 = Current unbalance

S2 = DC-Voltage unbalance 원인 및 해결방안 : Cable의 절연상태 불량(Insulation failure): Cable의 절연상태를 점검

F22 EEPROM checksum Fault

원인 :

1. Parameter save Fault

2. Faulty Operation(잘못된 운전 방법)

3. Component failure (부품 오류)

조치사항: 문제가 지속되면 가까운 대리점에 연락

F24 Counter Fault

원인 : Counters에 표시된 값이 정확하지 않다. 조치사항 : Counter에 표시되는 값을 신중하게 잘 검토

F25 Microprosessor watchdog Fault

조치사항: Fault reset하고, 재 발생시 가까운 대리점에 연락

F26 Start-Up prevention

원인 : 1. Drive의 Start-up (초기 기동) 조건이 되지 않거나

2. 신규 Application이 Drive에 Loading (설치)될 때, Run Request 가 ON 됨

조치사항 :

- 안전하게 조치 할 수 있는 경우, Drive의 Start-up (초기 기동) 조건에 문제가 되는 요소를 없애고,

- Run Request (Command)를 Off

F29 Thermistor Fault

The Thermistor Input of the Option Board has detected too High a Motor Temperature. 원인: Overload 발생.

조치사항:

- 관련 장비의 냉각상태와 부하를 점검

- Thermistor의 결선 상태를 점검 (Option Board의 Thermistor를 사용하지 않는 경우 Cable은 Short Circuit 상태이어야 함).

F31 IGBT Temperature Hardware

IGBT Inverter Bridge의 Over temperature Protection 기능에서 Short term OverLoad Current (전류 상승률이)가 너무 높음.

원인 :

1. 부하가 너무 크거나 Tuning이 적절하지 않은 경우 **조치사항 :** 부하를 점검

F32 Fan cooling

원인: On Command를 받았을 때 AFE 또는 LCL Filter (내장형 Power supply)의 Cooling Fan이 동작되지 않음 조치사항: Cooling Fan 점검

F37 Device change

Option Board 또는 Power unit가 변경 됨. 원인:동일한 Type 또는 용량의 신규 Device가 설치 되었을 경우. 조치사항: Reset하면 Device는 Ready for Use 상태로 변경된다.

F38 Device added

Option Board가 추가 된 경우.

조치사항:

Reset하면 Device는 Ready for Use 상태로 변경되며 기존 Board의 기존 Setting이 사용된다.

F39 Device removed

Option Board가 제거된 경우에 발생 조치사항: Reset하면 Fault가 사라지며 제거된 Board는 더 이상 적용 되지 않는다.

F40 Device unknown

사양에 맞지 않은 Board 또는 Drive가 설치된 경우.

S1 = Unknown device (Controller에 설정 되지 않은 Board)

S2 = Power1 not same type as Power2 (Power1이 Power2와 동일한 Type이 아님) 조치사항 : 가까운 대리점과 연락

F41 IGBT Temperature Software

IGBT Inverter용 Bridge Overtemperature Protection 기능에서 Short term OverLoad Current (전류 상승률이)이 너무 높음. 조치사항 : 부하 상태 점검

F44 Device changed (Default param.)

원인: Option Board 또는 Power unit가 교체 되었음. 이전에 설치된 Device와 다른 용량 및 Type의 신규 Device가 설치 됨

조치사항 :

- Option Board가 교체된 경우에는 Reset하고 Option Board Parameters를 재 설정 - Power Unit가 교체된 경우에는 Reset하고 Power Unit의 Parameters를 재 설정

F45 Device added (Default param.)

원인: Option Board of different type added. 조치사항: Reset하고 Option Board Parameters를 재설정

F51 External Fault 1

원인 : Digital Input에 Fault가 발생 함. 조치사항 : External Device의 Fault 원인을 제거

F52 Keypad communication

원인: Control Keypad 결선상태 또는 NCDrive와 AC Drive의 결선 상태가 좋지 않음. 조치사항: Keypad 결선 상태와 Cable을 점검

F53 Fieldbus communication

원인: Fieldbus Master 와 Fieldbus Board사이의 Data Connection에 문제가 발생한 경우. 조치사항: 설치 상태를 점검하고 설치 상태가 올바르다면 가까운 대리점과 연락

F54 Slot Fault

원인 : Option Board및 Slot에 문제가 있거나 System 부하가 많은 경우 조치사항 : Option Board및 Slot을 점검하고 가까운 대리점과 연락

F56 PT100 Temperature Fault

PT100 Protection Function은 온도를 측정하기 위하여 사용하는 Function이며, 온도 관련 Limit 값을 초과한 경우에 Warning 및/또는 Fault가 발생한다.

원인: PT100 Board Parameters용으로 설정된 Temperature Limit 값을 초과 조치사항: 온도 상승의 원인을 찾아야 한다.

F60 Cooling

이 기능은 Liquid-Cooled units용 이다. Cooling Liquid가 순환하고 있는지를 확인 하기 위해서 외부에 설치된 Sensor(DI: Cooling Monitor) 가 Digital Input에 결선 되어 있다. Drive가 Stop 상태인 경우에 Warning Signal로 표시 되며, Run상태에서는 Fault가 발생 후 Coast Stop Mode로 Stop 한다. 원인: Liquid Cooled Drive Cooling 냉매의 순환(Circulation)에 문제가 있는 경우. 조치사항: 외부 System에서 Cooling Fault의 원인을 확인

F64 MCC State Fault

Drive가 Main Contactor를 Close 하였으나, Main Contactor가 Open상태인 경우 또는 Drive가 Main Contactor를 Open 하였으나, Main Contactor가 Close상태인 경우

A1: Code given by V139 and older versions

A2: MCB open while controlled close

A3: MCB closed while controlled open

A4 : MCB opened externally while AFE Unit was in run state

조치사항: Drive의 Main Contactor 이상유무 점검

F70 LCL Fan Fault

LCL Filter Fan feedback 신호가 동작하고 있지 않음으로 확인되는 경우

조치사항:

- 결선상태 확인
- LCL Filter (외장형 DC-Power Supply) Fan의 동작 상태 확인

- 만일 Fan이 Running상태가 아닐 경우 외부 Power 상태 확인

F71 LCL Temperature

LCL Filter의 온도가 Warning Limit에 도달

F80 Charging Fault

DO(8/Charge DC)를 사용하는 경우, DC Voltage가 설정된 시간 이내에 필요한 Level에 이르지 못할 경우

원인 :

- DC-bus의 부하가 너무 많은 경우
- Charging Current가 너무 낮은 경우

조치사항:

- Charging Current 확인

V. 참고용 자료

1. AFE 동작 BLOCK DIAGRAM

AFE Start Sequence

AFE Fault handling









2. AFE SAMPLE 도면















Rev. B